

I N T R O D U Z I O N E

Nel 1927 Carathéodory introduce la pseudo-distanza di Carathéodory per domini di \mathbb{C}^2 . Recentemente una nuova pseudo-distanza invariante è stata introdotta da Kobayashi su varietà complesse [4].

Entrambe queste pseudo-distanze possono definirsi anche per domini D di uno spazio vettoriale topologico complesso localmente convesso e di Hausdorff [14].

Nel Capitolo I, dopo aver esaminato il gruppo degli automorfismi olomorfi del disco unitario aperto Δ e richiamata la metrica di Poincaré nel disco Δ e nel semipiano superiore π^+ , si introducono le pseudo-distanze invarianti di Carathéodory e di Kobayashi in un dominio D . Di queste pseudo-distanze invarianti si mettono in evidenza interessanti proprietà, e alcune loro suggestive applicazioni a questioni di analisi complessa e di analisi funzionale ([13], [14], [4]).

Sempre nel Capitolo I, si danno infine alcune notevoli proprietà delle metriche differenziali invarianti di Kobayashi e di Carathéodory [14].

Nel Capitolo II si definiscono delle distanze "tipo-kobayashi" e "tipo-Carathéodory" in un cono convesso aperto Ω di uno spazio vettoriale reale localmente convesso di Hausdorff, con applicazioni al caso in cui Ω è il cono convesso aperto degli elementi hermitiani strettamente positivi.

L'intento, nello scrivere questo quaderno, è quello di presentare in forma "semplice" gli argomenti suddetti evitando dimostrazioni che richiedono considerazioni delicate e limitandosi in tal caso soltanto a enunciati e a concetti fondamentali.

Desidero ringraziare il Prof. E. Vesentini per gli utili suggerimenti ricevuti durante la compilazione di queste note.

I N D I C E

Abstract	i
Prefazione	ii
Introduzione	iii

CAPITOLO I - DISTANZE INVARIANTI E METRICHE DIFFERENZIALI INVARIANTI.

§ 1.1. <i>Il gruppo degli automorfismi olomorfi del disco</i>	pag. 1
§ 1.2. <i>Metrica di Poincaré nel disco</i>	" 4
§ 1.3. <i>Metrica di Poincaré nel semipiano</i>	" 9
§ 1.4. <i>Pseudo distanze di Kobayashi e di Carathéodory</i>	" 12
§ 1.5. <i>Applicazioni</i>	" 29
§ 1.6. <i>Metriche differenziali di Kobayashi e di Carathéodory</i> .."	31
§ 1.7. <i>Metriche interne</i>	" 41

CAPITOLO II - DISTANZE INVARIANTI NEI CONI CONVESSI.

§ 2.1. <i>Distanze "tipo-Kobayashi e "tipo-Carathéodory"</i>	" 46
§ 2.2. <i>Applicazioni</i>	" 54
BIBLIOGRAFIA	" 60

C A P I T O L O I

DISTANZE INVARIANTI E METRICHE DIFFERENZIALI INVARIANTI.

§ 1.1. IL GRUPPO DEGLI AUTOMORFISMI OLOMORFI DEL DISCO.

Sia Δ il disco aperto unitario di \mathbb{C} , $\Delta = \{\xi \in \mathbb{C} : |\xi| < 1\}$,
e $\text{Hol}(\Delta, \Delta)$ l'insieme delle applicazioni oloomorfe di Δ in sé.

LEMMA DI SCHWARZ - Sia $f \in \text{Hol}(\Delta, \Delta)$ con $f(0) = 0$, allora:

1) $|f(\xi)| \leq |\xi|$ per ogni $\xi \in \Delta$, se vale il segno di uguaglianza
per uno $\xi_0 \in \Delta \setminus \{0\}$ f è una rotazione, cioè esiste un $\theta \in \mathbb{R}$ ta
le che $f(\xi) = e^{i\theta} \xi$ per ogni $\xi \in \Delta$

2) $|f'(0)| \leq 1$, se vale il segno di uguaglianza f è una rotazio
ne.

Dimostrazione - La funzione $g : \xi \mapsto \frac{f(\xi)}{\xi}$ è oloomorfa in Δ .
Per $0 < r < 1$ e $|\xi| = r$, è $|g(\xi)| \leq \frac{1}{r}$. Per il principio del
massimo risulta allora

$$|g(\xi)| \leq \frac{1}{r} \quad \text{per ogni } |\xi| \leq r .$$

Facendo tendere r a 1 si ottiene

$$|g(\xi)| \leq 1 \quad \text{per ogni } \xi \in \Delta, \quad (1.1.1)$$

la prima parte di 1).

Se $|f(\xi_0)| = |\xi_0|$, la funzione $|g|$ raggiunge il suo massimo, 1,
in Δ , e quindi esiste un $\theta \in \mathbb{R}$ tale che $f(\xi) = e^{i\theta} \xi$ per ogni
 $\xi \in \Delta$.

Poiché $g(0) = f'(0)$, 2) segue dalla (1.1.1) e dal principio del

massimo.

C.V.D.

Sia Aut(Δ) il gruppo degli automorfismi olomorfi di Δ cioè

$$\text{Aut}(\Delta) = \{f : \Delta \rightarrow \Delta \text{ biolomorfe}\} .$$

Il lemma di Schwarz permette di determinare il gruppo $\text{Aut}(\Delta)$.

Per $\xi_0 \in \Delta$ e $\theta \in \mathbb{R}$, la funzione

$$h : \xi \longmapsto e^{i\theta} \frac{\xi - \xi_0}{1 - \bar{\xi}_0 \xi}$$

è olomorfa su Δ . Poiché

$$1 - |h(\xi)|^2 = \frac{(1 - |\xi_0|^2)(1 - |\xi|^2)}{|1 - \bar{\xi}_0 \xi|^2} > 0 \quad \text{per } \xi \in \Delta ,$$

$h(\Delta) \subset \Delta$. Le funzioni h si chiamano trasformazioni di Moebius.

Sia G l'insieme delle trasformazioni di Moebius. Poiché

$h(0) = -e^{i\theta} \xi_0$, G opera transitivamente su Δ .

Inoltre, posto

$$K(\xi) = e^{-i\theta} \frac{\xi + e^{i\theta} \xi_0}{1 + e^{i\theta} \bar{\xi}_0 \xi}$$

risulta $h \circ k = k \circ h = \text{id}$. Dunque le trasformazioni di Moebius sono automorfismi olomorfi e l'inversa di una trasformazione di Moebius è ancora di Moebius.

Se $f \in \text{Aut } \Delta$ è tale che $f(0) = 0$, dal lemma di Schwarz segue che esiste $\theta \in \mathbb{R}$ tale che

$$f(\xi) = e^{i\theta} \xi \quad (\xi \in \Delta) .$$

Dato $g \in \text{Aut } \Delta$, esiste una $h \in G$, tale che $h(0) = g(0)$; pertanto $h^{-1} \circ g(0) = 0$, e quindi $h^{-1} \circ g(\xi) = e^{i\theta} \xi$ per un opportuno $\theta \in \mathbb{R}$ ed ogni $\xi \in \Delta$. Ne segue che $g = h e^{i\theta}$ ed in conclusione risulta $\text{Aut}(\Delta) = G$.

OSSERVAZIONE 1. Come abbiamo già notato, il gruppo G opera transitivamente su Δ , e quindi Δ è omogeneo rispetto a G .

Esaminiamo il gruppo $\text{Aut}(\Delta)$ da un altro punto di vista. Consideriamo il gruppo

$$\text{SU}(1,1) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : a, b, c, d \in \mathbb{C}, \begin{matrix} {}^t \overline{\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix} \right\},$$

$$\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = 1 \Big\} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ \bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix} : a, b \in \mathbb{C}, |a|^2 - |b|^2 = 1 \right\},$$

e definiamo un omomorfismo surgettivo

$$\phi : \text{SU}(1,1) \longrightarrow \text{Aut}(\Delta) \quad \text{associando a}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ \bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix} \in \text{SU}(1,1) \quad \text{l'applicazione} \quad g : \xi \longmapsto \frac{a\xi + b}{\bar{b}\xi + \bar{a}}.$$

Per rendersi conto che per $\begin{pmatrix} a & b \\ \bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix} \in \text{SU}(1,1)$ la $g : \xi \longmapsto \frac{a\xi + b}{\bar{b}\xi + \bar{a}}$

è un elemento di $\text{Aut}(\Delta)$, basta osservare che, essendo $a \neq 0$, essa può scriversi nella forma

$$g(\xi) = \frac{a}{\bar{a}} \cdot \frac{\xi + \frac{b}{a}}{1 + \frac{\bar{b}}{\bar{a}} \xi}$$

e che $1 - \left| \frac{b}{a} \right|^2 = \frac{1}{|a|^2} > 0$.

Viceversa, data la trasformazione di Moebius

$$\xi \mapsto e^{i\theta} \frac{\xi - \xi_0}{1 - \bar{\xi}_0 \xi} \quad \text{con } \xi_0 \in \Delta \text{ e } \theta \in \mathbb{R}$$

scegliendo a tale che $1 - |\xi_0|^2 = \frac{1}{|a|^2}$ e $\frac{a}{\bar{a}} = e^{i\theta}$, e $b = -\xi_0 a$,

risulta

$$e^{i\theta} \frac{\xi - \xi_0}{1 - \bar{\xi}_0 \xi} \equiv \frac{a\xi + b}{\bar{b}\xi + \bar{a}}.$$

Dunque $\phi(\text{SU}(1,1)) = \text{Aut}(\Delta)$. In fine si verifica facilmente che ϕ è

un omomorfismo di gruppi e che $\text{Ker } \phi = \left\{ \pm \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} = \text{centro di } \text{SU}(1,1)$.

§ 1.2. METRICA DI POINCARÉ NEL DISCO.

Proviamo intanto il

LEMMA DI SCHWARZ-PICK. Per ogni $f \in \text{Hol}(\Delta, \Delta)$, risulta

$$1) \quad \left| \frac{f(\xi_2) - f(\xi_1)}{1 - \overline{f(\xi_1)} f(\xi_2)} \right| \leq \left| \frac{\xi_2 - \xi_1}{1 - \bar{\xi}_1 \xi_2} \right| \quad \text{per tutti gli } \xi_1, \xi_2 \in \Delta$$

Se $f \in \text{Aut}(\Delta)$ vale il segno di uguaglianza. Viceversa se vale il segno di uguaglianza in due punti $\xi_1 \neq \xi_2$ di Δ , è $f \in \text{Aut}(\Delta)$.

$$2) \quad \frac{|f'(\xi)|}{1 - |f(\xi)|^2} \leq \frac{1}{1 - |\xi|^2} \quad \text{per ogni } \xi \in \Delta.$$

Se $f \in \text{Aut}(\Delta)$ vale l'uguaglianza in ogni $\xi \in \Delta$.

Viceversa se vale l'uguaglianza in uno $\xi_0 \in \Delta$, è $f \in \text{Aut}(\Delta)$.

Dimostrazione. Data $f \in \text{Hol}(\Delta, \Delta)$, la $g \in \text{Hol}(\Delta, \Delta)$ definita dalla

$$g(\xi) = \frac{f(\xi) - f(0)}{1 - \overline{f(0)} f(\xi)}$$

verifica la $g(0) = 0$. Quindi per il lemma di Schwarz si ha:

$$|g(\xi)| = \left| \frac{f(\xi) - f(0)}{1 - \overline{f(0)} f(\xi)} \right| \leq |\xi| \quad \text{per ogni } \xi \in \Delta, \quad (1.2.1)$$

Se vale l'uguaglianza per uno $\xi \neq 0$ è $g(\xi) = e^{i\theta} \xi$ per un opportuno $\theta \in \mathbb{R}$ e per tutti gli $\xi \in \Delta$, pertanto

$$f(\xi) = e^{i\theta} \frac{\xi + f(0)e^{-i\theta}}{1 + \overline{f(0)}e^{-i\theta} \xi}$$

cioè f è una trasformazione di Moebius. Per completare la dimostrazione della 1) basta sostituire, nella (1.2.1), alla $f(\xi)$ la funzione definita dalla

$$f\left(\frac{\xi + \xi_1}{1 + \overline{\xi_1} \xi}\right).$$

Proviamo la 2), applicando la 2) del lemma di Schwarz alla $g(\xi)$ si ha:

$$|g'(0)| \leq 1 \quad \text{cioè} \quad \frac{|f'(0)|}{1 - |f(0)|^2} \leq 1, \quad \text{se vale l'uguaglianza}$$

g è una rotazione e quindi f una trasformazione di Moebius. Sostituendo

alla f la funzione definita dalla $f\left(\frac{\xi+\xi_1}{1+\bar{\xi}_1\xi}\right)$ si completa la

dimostrazione della 2).

C.V.D.

La metrica di Poincaré su Δ è la metrica riemanniana espressa dalla

$$ds^2 = \frac{|d\xi|^2}{(1-|\xi|^2)^2} = g(\xi, \bar{\xi}) d\xi d\bar{\xi} .$$

La curvatura Gaussiana di tale metrica è costante ed è uguale a -4.

In generale, la curvatura Gaussiana della metrica $2hd\xi d\bar{\xi}$ è data da

$$-(1/h) \cdot (\partial^2 \log h / \partial \xi \partial \bar{\xi}) .$$

OSSERVAZIONE 2. Dal lemma di Schwarz-Pick segue che gli automorfismi olomorfi sono isometrie per la metrica di Poincaré.

Indichiamo con

$$\langle x \rangle_{\xi} = \frac{|x|}{1-|\xi|^2} \quad \text{per } \xi \in \Delta \text{ e } x \in \mathbb{C}$$

la lunghezza del vettore x , rispetto alla metrica di Poincaré, in ξ .
La 2) del lemma di Schwarz-Pick diventa

$$\langle f'(\xi) \rangle_{\xi} \leq \langle 1 \rangle_{\xi} \quad \text{per ogni } \xi \in \Delta ,$$

se vale l'uguaglianza in un punto $\xi \in \Delta$ si ha uguaglianza per ogni ξ , ed $f \in \text{Aut}(\Delta)$.

Distanza per la metrica di Poincaré. Sia $\omega : \Delta \times \Delta \rightarrow \mathbb{R}_+$ la funzione distanza definita dalla metrica di Poincaré:

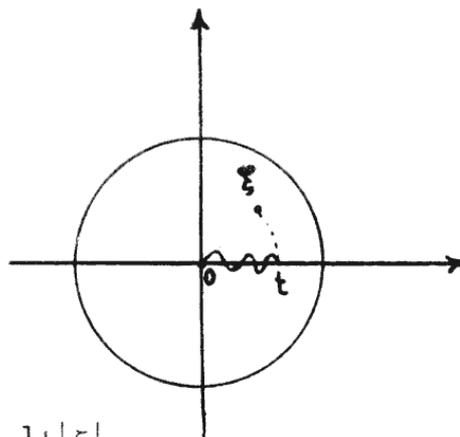
$$\omega(\xi_1, \xi_2) = \inf \int_a^b \langle \sigma'(t) \rangle_{\sigma(t)} dt \quad \text{per ogni } \xi_1, \xi_2 \in \Delta,$$

ove l'estremo inferiore è preso su tutte le curve $\sigma: [a, b] \rightarrow \Delta$ differenziabili a tratti che congiungono ξ_1 e ξ_2 in Δ .

Calcoliamo prima $\omega(0, t)$ con $t \in \mathbb{R}$,

$$\text{chiaramente } \omega(0, t) = \int_0^t \frac{ds}{1-s} = \frac{1}{2} \log \frac{1+t}{1-t}.$$

Poiché ω è invariante per $\text{Aut}(\Delta)$,
risulta per $\xi \in \Delta$



$$\omega(0, \xi) = \omega(0, |\xi|) = \int_0^{|\xi|} \frac{ds}{1-s} = \frac{1}{2} \log \frac{1+|\xi|}{1-|\xi|}. \quad (1.2.2)$$

Utilizzando ancora l'invarianza di ω rispetto a $\text{Aut}(\Delta)$, calcoliamo $\omega(\xi_1, \xi_2)$ per $\xi_1, \xi_2 \in \Delta$.

Preso $f \in \text{Aut}(\Delta)$ tale che $f(\xi_1) = 0$, si ha

$$\omega(\xi_1, \xi_2) = \omega(0, f(\xi_2)) = \frac{1}{2} \log \frac{1+|f(\xi_2)|}{1-|f(\xi_2)|} = \frac{1}{2} \log \frac{1 + \left| e^{i\theta} \frac{\xi_2 - \xi_1}{1 - \bar{\xi}_1 \xi_2} \right|}{1 - \left| e^{i\theta} \frac{\xi_2 - \xi_1}{1 - \bar{\xi}_1 \xi_2} \right|}$$

$$= \frac{1}{2} \log \frac{1 + \left| \frac{\xi_2 - \xi_1}{1 - \bar{\xi}_1 \xi_2} \right|}{1 - \left| \frac{\xi_2 - \xi_1}{1 - \bar{\xi}_1 \xi_2} \right|} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{2n+1} \left| \frac{\xi_2 - \xi_1}{1 - \bar{\xi}_1 \xi_2} \right|^{2n+1}$$

Possiamo rinunciare il lemma di Schwarz-Pick, come segue:

$$\omega(f(\xi_1), f(\xi_2)) \leq \omega(\xi_1, \xi_2) \quad \forall f \in \text{Hol}(\Delta, \Delta) \text{ e } \forall \xi_1, \xi_2 \in \Delta, \quad (1.2.3)$$

se $f \in \text{Aut}(\Delta)$ vale l'uguaglianza. Se vale l'uguaglianza in due punti distinti ξ_1 e ξ_2 di Δ è $f \in \text{Aut} \Delta$.

OSSERVAZIONE 3. Dalla (1.2.2) segue che le geodetiche della metrica di Poincaré passanti per il centro 0 di Δ sono tutti e soli i raggi del cerchio. Per conseguenza, dato un qualsiasi $\xi \in \Delta \setminus \{0\}$, esiste una ed una sola geodetica passante per 0 e per ξ . Quindi, in virtù dell'omogeneità di Δ , per due punti distinti qualsiasi di Δ passa una ed una sola geodetica della metrica di Poincaré. Tenuto conto che $\text{Aut}(\Delta)$ è il gruppo delle trasformazioni di Möbius, un semplice calcolo conduce al seguente risultato.

Le geodetiche della metrica di Poincaré sono i diametri del cerchio Δ e le intersezioni di Δ con le circonferenze che incontrano ortogonalmente $\partial\Delta$.

NOTA. Per le nozioni precedenti rinviamo il lettore, ad esempio, a L. Bianchi [2].

§ 1.3. METRICA DI POINCARÉ NEL SEMIPIANO.

Accenniamo brevemente al modo in cui le considerazioni precedenti possano formularsi per il semipiano superiore π^+ di \mathbb{C} (per ulteriori dettagli si veda, ad esempio, [11]).

L'applicazione $C : \pi^+ \rightarrow \Delta$ definita dalla $\xi \mapsto \frac{\xi - i}{\xi + i}$

è una applicazione biolomorfa di π^+ su Δ (trasformazione di Cayley). Quindi si può determinare mediante C il gruppo $\text{Aut}(\pi^+)$ cioè

$$\text{Aut}(\pi^+) = \{C^{-1} \circ f \circ C : f \in \text{Aut}(\Delta)\}.$$

D'altronde si può procedere direttamente come segue. Consideriamo anzitutto il gruppo

$$\text{SL}(2, \mathbb{R}) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : a, b, c, d \in \mathbb{R}, \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = 1 \right\}.$$

Si verifica facilmente che, per ogni matrice $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \text{SL}(2, \mathbb{R})$,

l'applicazione $g : \xi \mapsto \frac{a\xi + b}{c\xi + d}$

definisce un automorfismo olomorfo di π^+ e che l'applicazione

$$\phi' : \text{SL}(2, \mathbb{R}) \longrightarrow \text{Aut}(\pi^+) \quad \text{definita dalla}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mapsto g$$

è un omomorfismo surgettivo di $\text{SL}(2, \mathbb{R})$ su $\text{Aut}(\pi^+)$,

il cui nucleo è $\text{Ker}\phi' = \left\{ \pm \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} = \text{centro di } \text{SL}(2, \mathbb{R})$.

Poiché $\text{Aut}(\pi^+) \simeq \text{Aut}(\Delta)$ gli omomorfismi surgettivi

$$\phi : \text{S U}(1,1) \longrightarrow \text{Aut}(\Delta)$$

e

$$\phi' : \text{S L}(2, \mathbb{R}) \longrightarrow (\text{Aut}(\pi^+))$$

con $\text{ker}\phi = \text{ker}\phi' = \left\{ \pm \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$, definiscono un isomorfismo:

$$\frac{\text{S U}(1,1)}{\pm \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}} \simeq \frac{\text{S L}(2, \mathbb{R})}{\left\{ \pm \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}}$$

Questo isomorfismo si può rialzare in un isomorfismo

$\psi : \text{S U}(1,1) \longrightarrow \text{S L}(2, \mathbb{R})$ nel modo seguente:

posto $j = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix}$, ad ogni matrice $h \in \text{S U}(1,1)$ associamo la

$g = j \cdot h \cdot j^{-1}$. Si verifica facilmente che l'applicazione

$h \longmapsto j \cdot h \cdot j^{-1}$ definisce appunto un isomorfismo di $\text{S U}(1,1)$ su $\text{S L}(2, \mathbb{R})$ compatibile con gli omomorfismi

$\text{S U}(1,1) \longrightarrow \text{Aut}(\Delta)$ e $\text{S L}(2, \mathbb{R}) \longrightarrow \text{Aut}(\pi^+)$.

Indichiamo ora un'altra presentazione di $\text{S L}(2, \mathbb{R})$.

Ad ogni $p \in \mathbb{R}^3$, $p = (\xi, \eta, \delta)$, associamo la matrice hermitiana

$$h = \begin{pmatrix} \delta & \xi + i\eta \\ \xi - i\eta & \delta \end{pmatrix} .$$

Data $g \in S U(1,1)$, la matrice $h' = g \cdot h \cdot t_{\bar{g}}$ è hermitiana.

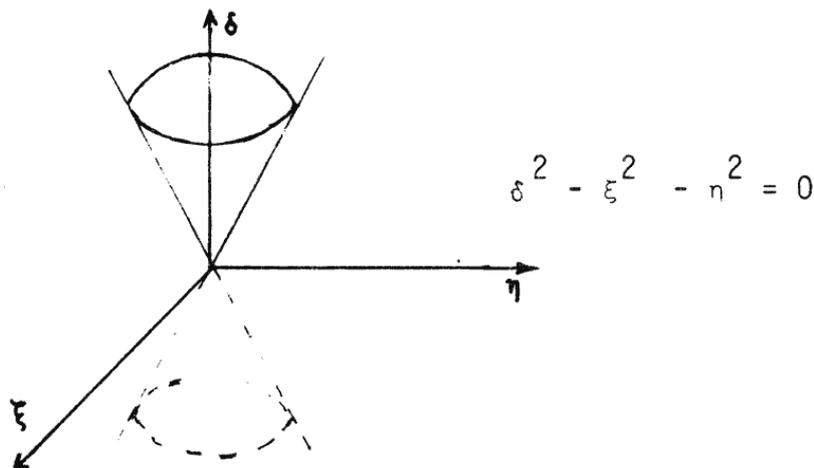
Difatti $t_{\bar{h}'} = \overline{t_{(g \cdot h \cdot t_{\bar{g}})}} = g \cdot t_{\bar{h}} \cdot t_{\bar{g}} = g \cdot h \cdot t_{\bar{g}} = h'$.

Posto quindi $h' = \begin{pmatrix} \delta' & \xi' + i\eta' \\ \xi' - i\eta' & \delta' \end{pmatrix}$ e detto $p' = (\xi', \eta', \delta')$,

ad ogni $g \in S U(1,1)$ possiamo associare l'applicazione

$$T(g) : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3 \quad \text{tale che} \quad p \longmapsto p'.$$

L'applicazione $T(g)$ è invertibile, con inversa $T(g^{-1})$, quindi $T(g) \in GL(3, \mathbb{R})$. Inoltre $T(g) \in G'$ gruppo delle trasformazioni di \mathbb{R}^3 che lasciano invariato il cono in figura



Infatti $\delta'^2 - \xi'^2 - \eta'^2 = \det(h') = \det(g \cdot h \cdot t_{\bar{g}}) = \delta^2 - \xi^2 - \eta^2$.

L'applicazione $T : S U(1,1) \longrightarrow G'$ definita dalla $g \longmapsto T(g)$

è un omomorfismo, il cui nucleo è $\ker T = \left\{ \pm \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$.

L'immagine di T è $SO(2,1)$ gruppo delle matrici reali 3×3 ,

con determinante 1, che lasciano invariato il cono $\delta^2 - \xi^2 - \eta^2 = 0$

(detto il gruppo di Lorentz reale).

Si verifica che $SL(2, \mathbb{R})$ è il rivestimento a due fogli del gruppo $SO(2, 1)$.

§ 1.4. PSEUDO-DISTANZE DI KOBAYASHI E DI CARATHÉODORY .

Indicheremo con D indifferentemente o una varietà complessa connessa, o uno spazio analitico complesso, o un dominio (i.e. un aperto connesso) di \mathbb{C}^n , o infine un dominio di uno spazio vettoriale topologico complesso localmente convesso e di Hausdorff E . Se D è un dominio di E ed E_1 è un altro spazio dello stesso tipo di E , una applicazione olomorfa $F : D \longrightarrow E_1$ e per definizione una applicazione continua di D in E_1 tale che, per ogni $(x, y) \in D \times (E \setminus \{0\})$ e per ogni forma lineare continua λ_1 su E_1 , la funzione a valori complessi $\xi \longrightarrow \lambda_1 \circ F(x + \xi y)$ è olomorfa sull'aperto $\{\xi \in \mathbb{C} : x + \xi y \in D\}$ di \mathbb{C} .

Se D_1 è un dominio di E_1 , con $\text{Hol}(D, D_1)$ denoteremo l'insieme di tutte le applicazioni olomorfe $F : D \longrightarrow E_1$ tale che $F(D) \subset D_1$.

Per fissare le idee, nel seguito ci riferiremo prevalentemente al caso in cui D è un dominio, lasciando al lettore di adattare le nostre considerazioni agli altri casi sopra indicati.

La pseudo-distanza di Carathéodory in D , si indica con C_D , ed è definita nel modo seguente:

$C_D(x,y) = \text{Sup}\{\omega(f(x),f(y)) : f \in \text{Hol}(D,\Delta)\}$ per ogni $x,y \in D$.

Una volta provato che $C_D(x,y) < \infty$, è chiaro che C_D è una pseudo-distanza cioè verifica

$$0 \leq C_D(x,y) = C_D(y,x) \quad \text{e} \quad C_D(x,y) \leq C_D(x,z) + C_D(z,y) .$$

La pseudo-distanza di Carathéodory fu introdotta da Carathéodory nel 1927 per domini di \mathbb{C}^2 . Per provare che $C_D(x,y) < \infty$ egli fece ricorso alla teoria delle famiglie normali.

Difatti può scriversi $C_D(x,y) = \lim_n \omega(f_n(x),f_n(y))$ con $f_n \in \text{Hol}(D,\Delta)$. Dalla teoria delle famiglie normali segue che esiste una sottosuccessione (f_{n_j}) che converge uniformemente sui compatti di $D \subset \mathbb{C}^2$.

Proveremo che $C_D(x,y) < \infty$, costruendo in D la pseudo-distanza di Kobayashi d_D e provando che $C_D \leq d_D$.

La pseudo-distanza di Kobayashi $d_D(x,y)$ tra due punti x e y in D è definita come segue.

Una catena analitica in D , congiungente due punti x e y di D , consiste di un numero finito ν di funzioni $f_j \in \text{Hol}(\Delta,D)$ e di 2ν punti $\xi_1', \xi_1'', \dots, \xi_\nu', \xi_\nu'' \in \Delta$, tale che

$$f_1(\xi_1') = x, \quad f_j(\xi_j'') = f_{j+1}(\xi_{j+1}') \quad (j=1,2,\dots,\nu-1), \quad f_\nu(\xi_\nu'') = y .$$

La somma $\sum_{j=1}^{\nu} \omega(\xi_j', \xi_j'')$ è detta lunghezza della catena analitica.

Essendo D connesso, l'esistenza di catene analitiche congiungenti x e y in D è assicurata.

La pseudo-distanza di Kobayashi $d_D(x,y)$ è, per definizione,

$$d_D(x,y) = \inf_{\sum_{j=1}^v \omega(\xi_j', \xi_j'')} \omega(\xi_j', \xi_j'')$$

dove l'estremo inferiore è preso su tutte le catene analitiche che congiungono x e y in D . Dalla definizione segue che

d_D è una pseudo-distanza.

ESEMPIO 1.4.1.

$$d_{\Delta}(x,y) = \omega(x,y) \quad (x,y \in \Delta) .$$

Dimostrazione. Prendendo $v = 1$, $f_1 : \xi \longrightarrow \xi$, si ottiene

$d_{\Delta}(x,y) \leq \omega(x,y)$. D'altra parte, per una catena analitica qualsiasi si facendo ricorso alla (1.2.3) ed alla disuguaglianza triangolare, si ha

$$\sum_{j=1}^v \omega(\xi_j', \xi_j'') \geq \sum_{j=1}^v \omega(f_j(\xi_j'), f_j(\xi_j'')) \geq \omega(f_1(\xi_1'), f_v(\xi_v'')) =$$

$$= \omega(x,y) . \quad \text{Quindi} \quad d_{\Delta}(x,y) = \omega(x,y) . \quad \text{C.V.D.}$$

LEMMA 1.4.1. *Le applicazioni olomorfe contraggono la pseudo-distanza di Kobayashi, cioè per ogni $F \in \text{Hol}(D, D_1)$ risulta*

$$d_{D_1}(F(x), F(y)) \leq d_D(x,y) \quad \text{per ogni } x, y \in D .$$

Dimostrazione. Segue banalmente dalla definizione di pseudo-distanza di Kobayashi, tenendo conto che ogni catena analitica in D che congiunge x e y , definisce una catena analitica in D_1 che congiunge $F(x)$ e $F(y)$.

In particolare si ha che:

- a) ogni diffeomorfismo biolomorfo di D in D_1 , è una isometria per entrambe le pseudo-distanze d_D e d_{D_1} .
- b) Ogni $F \in \text{Aut}(D)$ è una isometria per d_D .
- c) Se $D \hookrightarrow D_1$, $d_{D_1}(x,y) \leq d_D(x,y)$ per ogni $x,y \in D$.

COROLLARIO 1.4.1.

$$c_D(x,y) \leq d_D(x,y) \quad \text{per ogni } x,y \in D.$$

Dimostrazione. Sia $f \in \text{Hol}(D,\Delta)$. Dal lemma 1.4.1 segue che

$$d_\Delta(f(x),f(y)) \leq d_D(x,y) \quad \text{per ogni } x,y \in D.$$

D'altronde dall'esempio 1.4.1

$$d_\Delta(f(x),f(y)) = \omega(f(x),f(y)), \text{ perciò}$$

$$\omega(f(x),f(y)) \leq d_D(x,y) \quad \text{per ogni } x,y \in D.$$

Ciò implica che $\text{Sup}\{\omega(f(x),f(y)) : f \in \text{Hol}(D,\Delta)\} \leq d_D(x,y)$,

ossia
$$c_D(x,y) \leq d_D(x,y) \quad \text{per ogni } x,y \in D.$$

Per conseguenza risulta

$$c_D(x,y) < \infty \quad \text{per ogni } x,y \in D.$$

C.V.D.

La pseudo distanza di Kobayashi è estrema, nel senso precisato dal seguente

LEMMA 1.4.2. Se d' è una pseudo distanza su D tale che $d'(f(\xi_1), f(\xi_2)) \leq \omega(\xi_1, \xi_2)$ per ogni $f \in \text{Hol}(\Delta, D)$ e per ogni $\xi_1, \xi_2 \in \Delta$, allora $d' \leq d_D$.

Dimostrazione. Sia $(f_j)_{j=1, \dots, \nu} \in \text{Hol}(\Delta, D)$ una qualsiasi catena analitica congiungente due punti x e y di D .

Applicando la disuguaglianza triangolare e l'ipotesi del lemma, si ha

$$d'(x, y) \leq \sum_{j=1}^{\nu} d'(f_j(\xi'_j), f_j(\xi''_j)) \leq \sum_{j=1}^{\nu} \omega(\xi'_j, \xi''_j).$$

Pertanto $d'(x, y) \leq d_D(x, y)$.

C.V.D.

ESEMPIO 1.4.1'.

$$C_{\Delta}(x, y) = \omega(x, y) = d_{\Delta}(x, y) \quad (x, y \in \Delta).$$

Dimostrazione. Prendendo $f : \xi \longrightarrow \xi$ risulta $\omega(x, y) \leq C_{\Delta}(x, y)$.

D'altronde $C_{\Delta}(x, y) \leq d_{\Delta}(x, y) = \omega(x, y)$.

LEMMA 1.4.3. Le applicazioni oloedomorfe contraggono la pseudo distanza di Carathéodory, cioè per ogni $F \in \text{Hol}(D, D_1)$ risulta

$$C_{D_1}(F(x), F(y)) \leq C_D(x, y) \quad \text{per ogni } x, y \in D.$$

Dimostrazione. Segue banalmente dalla definizione di pseudo distanza di Carathéodory, tenendo conto che ogni $f \in \text{Hol}(D_1, \Delta)$ definisce una

$f' = f \circ F \in \text{Hol}(D, \Delta)$.

In particolare risulta:

a) Ogni diffeomorfismo biolomorfo di D in D_1 , è una isometria per entrambe le pseudo distanze C_{D_1} e C_D .

b) Ogni $F \in \text{Aut}(D)$ è una isometria per C_D .

c) Se $D \hookrightarrow D_1$, $C_{D_1}(x,y) \leq C_D(x,y)$ per ogni $x,y \in D$.

Anche la pseudo distanza di Carathéodory è estramale nel senso precisato dal seguente

LEMMA 1.4.4. Se C' è una pseudo-distanza su D tale che $C'(x,y) \geq \omega(f(x), f(y))$ per ogni $f \in \text{Hol}(D, \Delta)$ e per ogni $x,y \in D$, allora $C' \geq C_D$.

Dimostrazione. Segue banalmente dalla definizione di C_D .

ESEMPIO 1.4.2. Sia p una seminorma continua su E , e sia $B_p = \{x \in E : p(x) < 1\}$. Per ogni $x \in B_p$ risulta

$$C_{B_p}(0,x) = d_{B_p}(0,x) = \omega(0,p(x)) .$$

Dimostrazione.

1° caso. Sia $x \in B_p$ con $p(x) > 0$.

La funzione olomorfa $\xi \longmapsto \frac{\xi x}{p(x)}$ applica Δ in B_p ,

$0 \longmapsto 0$ e $p(x) \longmapsto x$. Perciò

$$C_{B_p}(0,x) \leq d_{B_p}(0,x) \leq \omega(0,p(x)) .$$

Resta da provare che $\omega(0, p(x)) \leq C_{B_p}(0, x)$. Per il teorema di Hahn-Banach, esiste una forma lineare continua λ su E tale che $\lambda(x) = p(x)$ e $|\lambda(y)| \leq p(y)$ per ogni $y \in E$. Perciò λ applica B_p in Δ , ossia $\lambda \in \text{Hol}(B_p, \Delta)$. Ne segue che $\omega(0, p(x)) = \omega(\lambda(0), \lambda(x)) \leq C_{B_p}(0, x)$.

2° caso. Sia $x \in B_p \setminus \{0\}$ con $p(x) = 0$.

Per ogni $t > 1$, consideriamo la funzione olomorfa

$$f_t : \xi \longmapsto t\xi \cdot x .$$

Questa funzione applica Δ in B_p , inoltre $f_t(0) = 0$ e

$$f_t\left(\frac{1}{t}\right) = x . \text{ Quindi}$$

$$C_{B_p}(0, x) \leq d_{B_p}(0, x) = d_{B_p}(f_t(0), f_t\left(\frac{1}{t}\right)) \leq \omega\left(0, \frac{1}{t}\right) =$$

$$= \frac{1}{2} \log \frac{1 + \frac{1}{t}}{1 - \frac{1}{t}} \longrightarrow 0 \text{ per } t \longrightarrow +\infty . \text{ Pertanto}$$

$$C_{B_p}(0, x) = d_{B_p}(0, x) = 0 = \omega(0, p(x)) .$$

C.V.D.

Più in generale abbiamo

ESEMPIO 1.4.2'. Sia $r > 0$ e sia $B_p(x_0, r) = \{x \in E : p(x - x_0) < r\}$.

Per ogni $x \in B_p(x_0, r)$ risulta

$$C_{B_p(x_0, r)}(x_0, x) = d_{B_p(x_0, r)}(x_0, x) = \omega\left(0, \frac{p(x-x_0)}{r}\right)$$

ESEMPIO 1.4.3. Sia $D = \Delta \times \Delta$. Per $x = (\xi_1, \xi_2)$ e $x' = (\xi'_1, \xi'_2)$

punti di D , si ha

$$C_D(x, x') = d_D(x, x') = \max\{\omega(\xi_1, \xi'_1), \omega(\xi_2, \xi'_2)\}.$$

Dimostrazione. Consideriamo il caso in cui $\xi_1 = \xi_2 = 0$.

Sia $p : \mathbb{C} \times \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{R}$ la norma definita dalla

$$(\delta_1, \delta_2) \longmapsto \max\{|\delta_1|, |\delta_2|\}. \text{ Chiaramente}$$

$D = \Delta \times \Delta = B_p = \{y \in \mathbb{C}^2 : p(y) < 1\}$, perciò applicando l'esempio 1.4.2 abbiamo

$$C_D(0, x') = d_D(0, x') = \omega(0, p(x')) = \omega(0, \max\{|\xi'_1|, |\xi'_2|\}) =$$

$$= \max\{\omega(0, \xi'_1), \omega(0, \xi'_2)\}. \text{ La conclusione, per il caso in cui}$$

$x = (\xi_1, \xi_2) \neq (0, 0)$, segue dal fatto che il gruppo $\text{Aut}(\Delta) \times \text{Aut}(\Delta)$

opera transitivamente su D lasciando invarianti C_D e d_D .

C.V.D.

PROPOSIZIONE 1.4.1. Le funzioni $C_D : D \times D \longrightarrow \mathbb{R}_+$ e
 $d_D : D \times D \longrightarrow \mathbb{R}_+$ sono continue.

Dimostrazione. Sia p una semi-norma continua su E .

Dato $x_0 \in D$, essendo D aperto, esiste $r > 0$ tale che

$$B_p(x_0, r) \subset D.$$

Dal Corollario 1.4.1 e dal Lemma 1.4.1 segue che

$$C_D(x_0, x) \leq d_D(x_0, x) \leq d_{B_p(x_0, r)}(x_0, x),$$

d'altronde dall'esempio 1.4.2' segue che

$$d_{B_p(x_0, r)}(x_0, x) = \omega\left(0, \frac{p(x_0 - x)}{r}\right). \text{ Pertanto le funzioni}$$

$x \longmapsto C_D(x_0, x)$ e $x \longmapsto d_D(x_0, x)$ sono continue.

Inoltre per x_0, y_0, x, y in D si ha:

$$\begin{aligned} |C_D(x_0, y_0) - C_D(x, y)| &\leq |C_D(x_0, x) + C_D(x, y_0) - C_D(x, y)| \leq \\ &\leq |C_D(x_0, x) + C_D(x, y) + C_D(y, y_0) - C_D(x, y)| = C_D(x_0, x) + C_D(y_0, y), \end{aligned}$$

analogamente

$$|d_D(x_0, y_0) - d_D(x, y)| \leq d_D(x_0, x) + d_D(y_0, y). \text{ Quindi possiamo}$$

in definitiva concludere affermando che le funzioni C_D e d_D sono continue su $D \times D$.

C.V.D.

LEMMA 1.4.5. Se D è un dominio limitato di E , allora C_D

e d_D definiscono su D la topologia relativa.

Dimostrazione. Sia $x_0 \in D$ e, per $s > 0$, sia

$$S(x_0, s) = \{x \in D : d_D(x_0, x) < s\} .$$

Per provare il lemma 1.4.5 riferito a d_D , è sufficiente provare che per ogni intorno U di x_0 in D esiste un $s > 0$ tale che $S(x_0, s) \subset U$. Sia p una semi-norma continua su E e sia $r > 0$ tale che $B_p(x_0, r) \subset U$. Essendo D limitato, esiste $R > 0$ tale che $D \subset B_p(x_0, R)$. Dal lemma 1.4.1. e dall'esempio 1.4.2' segue che:

$$\begin{aligned} d_D(x_0, x) &\geq d_{B_D(x_0, R)}(x_0, x) = \omega\left(0, \frac{p(x-x_0)}{R}\right) = \\ &= \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{2^{n+1}} \left(\frac{p(x-x_0)}{R}\right)^{2n+1} \geq \frac{p(x-x_0)}{R} . \end{aligned}$$

Per ogni $x \in S(x_0, s)$, con $s = \frac{r}{R}$, risulta quindi

$$p(x-x_0) \leq R d_D(x_0, x) < R \cdot \frac{r}{R} = r \quad \text{cioè } S(x_0, s) \subset B_p(x_0, r)$$

con $B_p(x_0, r) \subset U$. In modo analogo si opera per C_D .

C.V.D.

COROLLARIO 1.4.2. Sotto le stesse ipotesi del lemma 1.4.5., entrambe le pseudo distanze C_D e d_D sono distanze.

DEFINIZIONE 1.4.1. Se d_D è una distanza, D si dice iperbolico.

PROPOSIZIONE 1.4.2. Se \mathcal{D} è una varietà complessa o uno spazio analitico, iperbolico, di dimensione finita, allora la topologia definita da $d_{\mathcal{D}}$ è equivalente alla topologia relativa di \mathcal{D} .

Questo risultato è dovuto a Barth (per la dimostrazione si può consultare [1]).

ESEMPIO 1.4.4.

$$d_E = C_E = 0 .$$

Dimostrazione. Considerando la semi norma $p = 0$, si ha $B_p \equiv E$ e quindi dall'esempio 1.4.2 segue che $d_E = C_E = 0$.

ESEMPIO 1.4.5. Se M è varietà complessa sulla quale opera transitivamente un gruppo di Lie complesso G , allora $d_M = 0$ (e quindi $C_M = 0$) .

Dimostrazione. Per ogni $p \in M$, consideriamo U intorno di p tale ogni $q \in U$ stà nell'orbita passante per p di un sottogruppo complesso ad un parametro di G . Segue che per ogni $q \in U$, esiste una $F \in \text{Hol}(\mathbb{C}, M)$ con $p, q \in F(\mathbb{C})$. Quindi

$$d_M(p, q) = d_M(F(z_1), F(z_2)) \leq d_{\mathbb{C}}(z_1, z_2) = 0 , \text{ cioè } d_M(p, q) = 0 .$$

Siccome ogni coppia di punti $p, q \in M$ possono essere congiunti con una catena di intorni del tipo U , applicando la disuguaglianza triangolare segue che $d_M(p, q) = 0$ per tutti i $p, q \in M$.

C.V.D.

OSSERVAZIONE 4.

Da un classico teorema di Bochner e Montgomery segue pertanto

che $d_M = 0$ per ogni varietà complessa compatta omogenea. Ad esempio $d_M = 0$ se M è uno spazio proiettivo complesso o un toro complesso.

Per trovare esempi in cui $d_D \neq C_D$ consideriamo il caso in cui D è una varietà complessa (di dimensione finita), ed esaminiamo i rivestimenti (per le nozioni concernenti i rivestimenti cfr., ad esempio, [12]).

Sia $\pi : \tilde{D} \longrightarrow D$ un rivestimento di D .

LEMMA 1.4.6. Siano $x, y \in D$, scegliamo un $\tilde{x} \in \tilde{D}$ tale che $\pi(\tilde{x}) = x$. Risulta

$$d_D(x, y) = \inf\{d_{\tilde{D}}(\tilde{x}, \tilde{y}) : \tilde{y} \in \pi^{-1}(y)\} .$$

Dimostrazione. Intanto, siccome π è una applicazione che contrae le distanze di \tilde{D} in D , risulta

$$d_D(x, y) \leq \inf\{d_{\tilde{D}}(\tilde{x}, \tilde{y}) : \tilde{y} \in \pi^{-1}(y)\}$$

Supponiamo che esista una $\varepsilon > 0$ tale che

$$d_D(x, y) + \varepsilon < \inf\{d_{\tilde{D}}(\tilde{x}, \tilde{y}) : \tilde{y} \in \pi^{-1}(y)\} . \quad (1.4.1)$$

Dalla definizione di d_D segue che esiste una catena analitica congiungente x e y in D , la cui lunghezza è minore di

$d_D(x, y) + \varepsilon$, cioè esistono $\xi_1', \xi_1'', \dots, \xi_v', \xi_v'' \in \Delta$, $f_1, \dots, f_v \in \text{Hol}(\Delta, D)$

tale che $f_1(\xi_1') = x, f_j(\xi_j'') = f_{j+1}(\xi_{j+1}') \quad (j = 1, \dots, v-1), f_v(\xi_v'') = y$

e $\sum_{j=1}^{\nu} \omega(\xi_j', \xi_j'') < d_D(x, y) + \varepsilon$. Poiché π è un omomorfismo locale, scegliendo opportunamente la catena, possiamo definire una catena analitica in \tilde{D} in guisa tale che

$$\tilde{f}_j \in \text{Hol}(\Delta, \tilde{D}) \quad (j = 1 \dots, \nu), \quad \pi \circ \tilde{f}_j = f_j, \quad \tilde{f}_1(\xi_1') = \tilde{x},$$

$$\tilde{f}_j(\xi_j'') = \tilde{f}_{j+1}(\xi_{j+1}') \quad (j=1, 2, \dots, \nu-1), \quad \tilde{f}_\nu(\xi_\nu'') = \tilde{y}. \quad \text{Pertanto}$$

$$d_D^\nu(\tilde{x}, \tilde{y}) \leq \sum_{j=1}^{\nu} \omega(\xi_j', \xi_j'') < d_D(x, y) + \varepsilon \quad \text{in contraddizione con la}$$

(1.4.1) .

C.V.D.

OSSERVAZIONE 5. Il lemma 1.4.6. non vale per C_D .

LEMMA 1 4.7. Se D ha dimensione finita, allora D è iperbolico se, e solo se, \tilde{D} è iperbolico.

Dimostrazione. Sia \tilde{D} iperbolico, $x, y \in D$ tale che $d_D(x, y) = 0$.

Preso $\tilde{x} \in \pi^{-1}(x)$; per il lemma 1.4.6 esiste una successione

$\tilde{y}_\nu \in \pi^{-1}(y)$ tale che $\lim_{\nu} d_D^\nu(\tilde{y}_\nu, \tilde{x}) = 0$. Quindi $\{\tilde{y}_\nu\}$ converge

a \tilde{x} (infatti essendo $\dim D < \infty$, basta applicare la proposizione

1.4.2). Ne segue che $x = \pi(\tilde{x}) = \lim \pi(\tilde{y}_\nu) = \lim y = y$. Perciò

D è iperbolico.

Sia ora D iperbolico, e siano $\tilde{x}, \tilde{y} \in \tilde{D}$ tale che $d_D^\nu(\tilde{x}, \tilde{y}) = 0$.

Posto $x = \pi(\tilde{x})$ e $y = \pi(\tilde{y})$, è $d_D(x, y) = d_D(\pi, (\tilde{x}), \pi(\tilde{y}))$.

Poiché π contrae le distanze, $d_D(\pi(\tilde{x}), \pi(\tilde{y})) \leq d_D^{\sim}(\tilde{x}, \tilde{y}) = 0$.

Siccome D è iperbolico, è $x = y$, ossia \tilde{x} e \tilde{y} si trovano sulla stessa fibra di π .

Tenendo conto della proposizione 1.4.2, consideriamo un intorno \tilde{U} di \tilde{x} in \tilde{D} tale che π sia un diffeomorfismo di \tilde{U} su

$\pi(\tilde{U})$, con $\pi(\tilde{U})$ ε -intorno di x in D rispetto a d_D cioè

$\pi(\tilde{U}) = \{z \in D : d_D(x, z) < \varepsilon\}$. Essendo $\pi(\tilde{x}) = \pi(\tilde{y})$, per provare

che $\tilde{x} = \tilde{y}$ basta provare che $\tilde{y} \in \tilde{U}$. Essendo $d_D^{\sim}(\tilde{x}, \tilde{y}) = 0$, esiste

una catena analitica da \tilde{x} a \tilde{y} in \tilde{D} la cui lunghezza è minore di ε . Cioè esistono

$\xi_1', \xi_1'', \dots, \xi_v', \xi_v'' \in \Delta$, e $f_1, \dots, f_v \in \text{Hol}(\Delta, \tilde{D})$, tale che

$f_1(\xi_1') = \tilde{x}$, $f_j(\xi_j'') = f_{j+1}(\xi_{j+1}')$ ($j = 1, 2, \dots, v-1$), $f_v(\xi_v'') = \tilde{y}$,

e $\sum_{j=1}^v \omega(\xi_j', \xi_j'') < \varepsilon$. Sia ℓ_j l'arco di geodetica da ξ_j' a ξ_j''

in Δ per ogni $j = 1, \dots, v$. Indichiamo con $\tilde{\ell}$ l'arco di curva

da \tilde{x} a \tilde{y} in \tilde{D} , ottenuto dalle curve $f_1(\ell_1), \dots, f_v(\ell_v)$.

Siccome ℓ_j ($j = 1, \dots, v$) sono geodetiche in Δ e $\pi \circ f_j$ ($j = 1, \dots, v$)

sono applicazioni che contraggono le distanze, per ogni $\tilde{z} \in \tilde{\ell}$:

$d_D(x, \pi(\tilde{z})) = d_D(\pi(\tilde{x}), \pi(\tilde{z})) \leq d_D^{\sim}(\tilde{x}, \tilde{z}) \leq \sum_{j=1}^v \omega(\xi_j', \xi_j'') < \varepsilon$.

Quindi $\ell = \pi(\tilde{\ell})$ è contenuta nell' ε -intorno $\pi(\tilde{U})$ di x , e quindi $\tilde{\ell}$ è contenuta in \tilde{U} . Pertanto $\tilde{y} \in \tilde{U}$.

C.V.D.

ESEMPIO 1.4.6. a) Se D è un toro complesso di dimensione n , il rivestimento universale di D è \mathbb{C}^n . Quindi $d_D = C_D = 0$.

b) Se D è una superficie di Riemann compatta di genere ≥ 2 , il rivestimento universale di D è Δ . Quindi D è iperbolica.

c) Se D è la sfera di Riemann $P^1(\mathbb{C})$, è $d_D = C_D = 0$, come abbiamo già osservato.

d) Se D è una varietà compatta, $C_D = 0$ per il principio del massimo.

Vogliamo costruire ora esempi in cui $0 \neq C_D \neq d_D$.

DEFINIZIONE 1.4.2. Sia D iperbolico. D lo diremo completo se è completo rispetto a d_D , cioè se per ogni $x \in D$ e per ogni $r > 0$ la palla chiusa di centro x e raggio r è un sottoinsieme compatto di D .

Ad esempio, la distanza di Poincaré in Δ (o in π^+) è completa.

La definizione data è equivalente a quella usuale in termini di successioni di Cauchy, ciò però non vale in generale per una distanza qualsiasi.

PROPOSIZIONE 1.4.3. Se D ha dimensione finita, allora D è iperbolico completo, se e solo se, \tilde{D} è iperbolico completo.

Dimostrazione. Sia \tilde{D} iperbolico completo. Dal lemma 1.4.7. D

è iperbolico e per la proposizione 1.4.2 la topologia definita da d_D è equivalente a quella relativa di D .

Fissato \tilde{x} e \tilde{D} , sia $B_r = \{\tilde{y} \in \tilde{D} : d_D^v(\tilde{x}, \tilde{y}) \leq r\}$ la palla di centro \tilde{x} e raggio r . Sia B_r la palla di centro $x = \pi(\tilde{x})$ e D e raggio r per d_D . Dal lemma 1.4.6, abbiamo $B_r \subset \pi(B_{r+\varepsilon})$ per $\varepsilon > 0$. D'altronde essendo \tilde{D} completo, $B_{r+\varepsilon}$ sarà compatta per cui la palla chiusa B_r sarà pure compatta. Pertanto D è completo.

Sia ora D iperbolico completo. Proveremo che \tilde{D} è completo in termini di successioni di Cauchy. Consideriamo dunque una successione $\{\tilde{x}_i\}$ di Cauchy in \tilde{D} . Poiché π contrae le distanze, allora $\{\pi(\tilde{x}_i)\}$ è una successione di Cauchy in D , e quindi

$\{\pi(\tilde{x}_i)\}$ converge a un punto $x \in D$. Sia U un 2ε -intorno di x in D con $\varepsilon > 0$ sufficientemente piccolo, allora π induce un omeomorfismo di ogni componente connessa di $\pi^{-1}(U)$ in U .

Sia N un intero tale che $\pi(\tilde{x}_i) \in U'$ per ogni $i > N$, ove U' è l' ε -intorno di x in D , ne segue che ogni punto fuori di U è almeno a distanza ε da $\pi(\tilde{x}_i)$. Indichiamo con U_i la componente connessa di $\pi^{-1}(U)$ contenente \tilde{x}_i . Facciamo vedere che per ogni $i > N$, le palle $\{\tilde{y} \in \tilde{D} : d_D^v(\tilde{x}_i, \tilde{y}) < \varepsilon\}$ sono contenute negli U_i . Sia $\tilde{y}_0 \in \tilde{D}$ con $d_D^v(\tilde{x}_i, \tilde{y}_0) < \varepsilon$, allora esiste una catena analitica $\{\xi_1, \dots, \xi_v\}$ da \tilde{x}_i a \tilde{y}_0 di lunghezza minore di ε ,

cioè tale che $\sum_{j=1}^v \omega(\xi_j', \xi_j'') < \epsilon$. Indichiamo con ℓ_j l'arco geodetico da ξ_j' a ξ_j'' e con $\tilde{\ell}$ la curva da \tilde{x}_i a \tilde{y}_0 ottenuta dalle curve $f_1(\ell_1) \dots f_v(\ell_v)$ in \tilde{D} . Dalla costruzione fatta segue che $\tilde{\ell} = \pi(\tilde{\ell})$ è contenuta nell' ϵ -intorno di $\pi(\tilde{x}_i)$ e quindi in U . Pertanto $\tilde{\ell}$ è contenuta in \tilde{U}_i e quindi $\tilde{y}_0 \in \tilde{U}_i$. Ora detto \tilde{x} il punto di \tilde{U}_i con $\pi(\tilde{x}) = x$, la successione $\{\tilde{x}_i\}$ converge a \tilde{x} .

C.V.D.

ESEMPIO 1.4.7. Sia $\Delta^* = \Delta \setminus \{0\}$. Per il teorema di estensione di Riemann $C_{\Delta^*} = C_{\Delta}$. Quindi C_{Δ^*} non è completa.

D'altronde Δ^* è iperbolico completo. Infatti l'applicazione $p : \pi^+ \longrightarrow \Delta^*$ tale che $\xi \longmapsto e^{2\pi i \xi}$, definisce π^+ come rivestimento a infiniti fogli di Δ^* .

Siccome π^+ è iperbolico completo, per la proposizione 1.4.3. Δ^* è iperbolico completo.

In definitiva Δ^* è un esempio per cui:

$$0 \neq C_{\Delta^*} \neq d_{\Delta^*} .$$

ESEMPIO 1.4.8. Per a, b in \mathbb{C} , $a \neq b$, $\mathbb{C} \setminus \{a, b\}$ è iperbolico completo, (cfr. [4] pag. 61).

TEOREMA 1.4.1. Sia D un dominio limitato di E spazio di Banach complesso. Se D è omogeneo (i.e. $\text{Aut}(D)$ è transitivo) allora C_D e d_D sono distanze complete.

Questo risultato dovuto a J.P.Vegu  (cfr. [16] pag. 279) vale anche per domini limitati in spazi vettoriali complessi di Hausdorff, localmente convessi, localmente limitati e completi per successioni (cfr. [14] prop. 2.4.) .

§ 1.5. APPLICAZIONI.

Le distanze di Carath adory e di Kobayashi hanno suggestive applicazioni all'analisi complessa ed all'analisi funzionale. Ne indichiamo alcune, rinviando per maggiori dettagli, nonch  per altre applicazioni, a [13], [14], [4] .

I) TEOREMA DI PICARD. *Ogni applicazione olomorfa $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C} \setminus \{a, b\}$ con $a, b \in \mathbb{C}$, $a \neq b$,   una applicazione costante.*

Dimostrazione. Sia $D = \mathbb{C} \setminus \{a, b\}$, e sia $f \in \text{Hol}(\mathbb{C}, D)$.
Dal lemma 1.4.1 segue che, per $x, y \in \mathbb{C}$,

$d_D(f(x), f(y)) \leq d_{\mathbb{C}}(x, y) = 0$. Poich  D   iperbolico (esempio 1.4.8)

risulta $f(x) = f(y)$ per ogni $x, y \in \mathbb{C}$ e quindi f   costante.

Questo   il cosiddetto "piccolo" Teorema di Picard.

GRANDE TEOREMA DI PICARD. Se f   una applicazione olomorfa di $\{\xi \in \mathbb{C} : 0 < |\xi| < R\} \rightarrow \mathbb{P}^1(\mathbb{C}) - \{3 \text{ punti}\}$, allora f pu  essere estesa a una applicazione olomorfa di $\{\xi \in \mathbb{C} : |\xi| < R\} \rightarrow \mathbb{P}^1(\mathbb{C})$.

Questo teorema pu  essere dimostrato ancora mediante le distanze di Kobayashi. Si veda in proposito la monografia [4] .

Tale teorema è un caso particolare del seguente problema generale:

Sia X una varietà complessa e Y una sottovarietà iperbolica relativamente compatta. Data $f \in \text{Hol}(\{\xi \in \mathbb{C} : 0 < |\xi| < R\}, Y)$, è possibile estendere f in un elemento di $\text{Hol}(\{\xi \in \mathbb{C} : |\xi| < R\}, X)$?

La risposta è affermativa solo in casi particolari. Si veda in proposito la monografia [4] .

II) AUTOMORFISMI DEL DISCO UNITA' IN CERTI SPAZI DI BANACH.

Sia (M, \mathfrak{E}, μ) uno spazio di misura. Cioè M sia un insieme, \mathfrak{E} una σ -algebra di sottoinsiemi di M , e μ una misura positiva su \mathfrak{E} .

Sia $E = L^1(M, \mathfrak{E}, \mu)$ e B la palla unitaria aperta

$$B = \{x \in E : \|x\| = \int_M |x| d\mu < 1\} .$$

Se $M = \{a\}$, E può essere identificato col piano complesso.

Se $M = \{a, b\}$ con $\mu(a) = \mu(b) = 1$, allora E può essere identificato con \mathbb{C}^2 e la palla $B = \{(\xi_1, \xi_2) \in \mathbb{C}^2 : |\xi_1| + |\xi_2| < 1\}$.

TEOREMA 1.5.1. Se $\dim_{\mathbb{C}} E > 1$, ogni automorfismo olomorfo d di B lascia fissa l'origine (e quindi, per il teorema di H. Cartan, f è la restrizione a B di una isometria lineare di E su di $s\bar{e}$).

Il teorema 1.5.1. trovasi in [13] .

Per $M = \{a, b\}$ e quindi per $E = \mathbb{C}^2$ il teorema 1.5.1 è stato provato da Kritikos nel 1927.

Il risultato del teorema 1.5.1 è conseguenza di alcune proprietà per le distanze di Kobayashi e di Carathéodory in domini di spazi di Banach complessi. Nella dimostrazione si utilizza la nozione di curva geodetica complessa in B: sia $g : \Delta \rightarrow B$ una applicazione olomorfa tale che $g(0) = x_0$, allora

$$\omega(0, \xi) \geq C_B(x_0, g(\xi)) \quad \text{per ogni } \xi \in \Delta ;$$

se vale l'uguale per ogni $\xi \in \Delta$, $\gamma = g(\Delta)$ si dice curva geodetica complessa per x_0 .

Per ogni $x \in B$, $x \neq 0$, l'immagine di Δ per l'applicazione lineare $\xi \longmapsto \frac{\xi}{\|x\|} x$ è l'unica curva geodetica complessa per 0 contenente x .

Il teorema 1.5.1 vale anche per $1 \leq p < 2$ e $2 < p < \infty$.

Per $p = 2$ il teorema non vale in quanto il disco unita aperto di ogni spazio di Hilbert è omogeneo.

§ 1.6. METRICHE DIFFERENZIALI DI KOBAYASHI E DI CARATHEODORY.

Con le stesse notazioni del §1.4 sia D un dominio di E .

Le considerazioni che seguiranno si estendono al caso in cui D è una varietà complessa. E è allora lo spazio tangente a D in x .

LEMMA 1.6.1. Dato $x \in D$, $v \in E$, $\xi_0 \in \Delta$, esistono $h \in \text{Hol}(\Delta, D)$ e $\tau \in \mathcal{O}$ tale che $h(\xi_0) = x$ e $d h(\xi_0) \tau = v$.

Dimostrazione. Per ogni intorno aperto U di x in D , esiste una seminorma continua p su E tale che $B_p(x,1) \subset U$.

Se $p(v) > 0$, prendiamo $k \in \text{Hol}(\mathbb{C}, E)$ definita da

$$k(\xi) = x + \frac{\xi}{p(v)} v.$$

Risulta $k(\Delta) \subset U$ e quindi $k|_{\Delta} \in \text{Hol}(\Delta, U)$. Inoltre $k(0) = x$, $dk(0)p(v) = p(v)k'(0) = v$. La funzione h definita da

$$h(\xi) = k\left(\frac{\xi - \xi_0}{1 - \bar{\xi}_0 \xi}\right)$$

e il vettore $\tau = p(v)(1 - |\xi_0|^2)$ verificano il lemma, nel caso $p(v) > 0$.

Se $p(v) = 0$, basta prendere la funzione $h \in \text{Hol}(\Delta, D)$ definita da

$$h(\xi) = x + \frac{\xi - \xi_0}{1 - \bar{\xi}_0 \xi} v \quad (\xi \in \Delta),$$

con $\tau = (1 - |\xi_0|^2)$.

C.V.D.

Dal lemma 1.6.1 segue che ha senso porre

$$\mathcal{K}(x, v) = \inf_{\xi} \langle \tau \rangle_{\xi}, \quad (1.6.1)$$

dove l'estremo inferiore è preso su tutti i $\tau \in \mathbb{C}$, $\xi \in \Delta$,

$h \in \text{Hol}(\Delta, D)$ con $h(\xi) = x$ e $dh(\xi) \tau = v$.

Siccome Δ è omogeneo e gli elementi di $\text{Aut}(\Delta)$ sono isometrie per la metrica di Poincaré, possiamo mantenere $\xi \in \Delta$ fisso nella (1.6.1). In particolare scegliendo $\xi = 0$, abbiamo

$$K(x, v) = \inf\{|\tau| : \tau \in \mathbb{C}, h \in \text{Hol}(\Delta, D), h(0) = x, dh(0) \tau = v\}.$$

La funzione

$$K : D \times E \longrightarrow \mathbb{R}_+$$

si chiama metrica differenziale di Kobayashi in D .

Sia $h \in \text{Hol}(\Delta, D)$ una funzione che verifichi il lemma 1.6.1, e sia $g \in \text{Hol}(D, \Delta)$. Allora

$$dg(x)v = dg(h(\xi_0)) \cdot (dh(\xi_0)\tau) = d(g \circ h)(\xi_0)\tau.$$

Siccome $g \circ h \in \text{Hol}(\Delta, \Delta)$, dalla 2) del lemma di Schwarz-Pick (cfr. § 1.2) segue che

$$\frac{|dg(x)v|}{1 - |g(x)|^2} = \frac{|d(g \circ h)(\xi_0)\tau|}{1 - |g \circ h(\xi_0)|^2} = \frac{|\tau \cdot (g \circ h)'(\xi_0)|}{1 - |g \circ h(\xi_0)|^2} \leq \frac{|\tau|}{1 - |\xi_0|^2},$$

cioè

$$\langle dg(x)v \rangle_{g(x)} \leq \langle \tau \rangle_{\xi_0}$$

per ogni funzione $h \in \text{Hol}(\Delta, D)$ che verifica il lemma 1.6.1.

Quindi

$$\langle dg(x)v \rangle_{g(x)} \leq \mathbf{K}(x,v) \quad \text{per ogni } g \in \text{Hol}(D,\Delta).$$

Pertanto il numero $\gamma(x,v) \in \mathbf{R}_+$ definito dalla

$$\gamma(x,v) = \sup\{\langle dg(x)v \rangle_{g(x)} : g \in \text{Hol}(D,\Delta)\}$$

verifica la disuguaglianza

$$\gamma(x,v) \leq \mathbf{K}(x,v) \quad (x \in D, v \in E) \quad (1.6.2)$$

e perciò è finito.

La funzione $\gamma : D \times E \longrightarrow \mathbf{R}_+$ si chiama

metrica differenziale di Carathéodory in D.

Per $a \in \mathbf{C}$:

$$\mathbf{K}(x,av) = |a|\mathbf{K}(x,v) \quad \text{e} \quad \gamma(x,av) = |a|\gamma(x,v).$$

Inoltre, per $v_1, v_2 \in E$:

$$\gamma(x, v_1 + v_2) \leq \gamma(x, v_1) + \gamma(x, v_2),$$

(non si sa se una simile disuguaglianza vale anche per \mathbf{K}).

PROPOSIZIONE 1.6.1. *Sia D_1 un dominio di E_1 . Per ogni $F \in \text{Hol}(D, D_1)$, $x \in D$, $v \in E$, risulta*

$$\mathbf{K}_{D_1}(F(x), dF(x)v) \leq \mathbf{K}_D(x,v) \quad \text{e} \quad \gamma_{D_1}(F(x), dF(x)v) \leq \gamma_D(x,v).$$

Dimostrazione. Segue banalmente dalle definizioni.

In particolare, se $F \in \text{Aut}(D)$, allora

$$K_D(F(x), dF(x)v) = K_D(x, v) \quad \text{e} \quad \gamma_D(F(x), dF(x)v) = \gamma_D(x, v) \quad .$$

ESEMPIO 1.6.1 Sia $E = \mathbb{C}$, $D = \Delta$. Presa $g : \xi \longmapsto \xi$, è

$$\gamma_{\Delta}(\xi, \tau) \geq \langle dg(\xi)\tau \rangle_{g(\xi)} = \langle \tau \rangle_{\xi} = \frac{|\tau|}{1-|\xi|^2} \quad .$$

Poiché $dg(\xi)\tau = \tau$, è anche

$$K_{\Delta}(\xi, \tau) \leq \frac{|\tau|}{1-|\xi|^2} \quad .$$

Quindi dalla (1.6.2) abbiamo

$$\gamma_{\Delta}(\xi, \tau) = K_{\Delta}(\xi, \tau) = \frac{|\tau|}{1-|\xi|^2}, \quad (\xi \in \Delta, \tau \in \mathbb{C}) \quad (1.6.3) \quad .$$

In generale per $\Delta_R = \{\xi \in \mathbb{C} : |\xi| < R\}$ abbiamo

$$\gamma_{\Delta_R}(\xi, \tau) = K_{\Delta_R}(\xi, \tau) = \frac{R|\tau|}{R^2 - |\xi|^2}, \quad (\xi \in \Delta_R, \tau \in \mathbb{C}) \quad (1.6.3')$$

LEMMA 1.6.2. Sia p una seminorma continua su E e $B_p = B_p(0, 1) = \{x \in E : p(x) < 1\}$. Allora

$$\gamma_{B_p}(0, v) = K_{B_p}(0, v) = p(v) \quad \text{per ogni } v \in E.$$

Dimostrazione. Supponiamo dapprima $p(v) > 0$. Per il teorema di Hahn-Banach esiste una forma lineare continua λ su E tale che

$$\lambda(v) = p(v) \quad \text{e} \quad |\lambda(y)| \leq p(y) \quad \text{per ogni } y \in E.$$

Quindi $\lambda \in \text{Hol}(B_p, \Delta)$. Sia $h : \Delta \rightarrow B_p$ definita dalla

$$h(\xi) = \frac{\xi}{p(v)} v, \quad \text{è } h \in \text{Hol}(\Delta, B_p), \quad h(0) = 0, \quad h(p(v)) = v \quad \text{e}$$

$$dh(0)p(v) = v.$$

Dalla 1.6.3 e dalla proposizione 1.6.1 segue :

$$\begin{aligned} p(v) &= \gamma_{\Delta}(0, p(v)) = \gamma_{\Delta}(\lambda(0), \lambda(v)) = \gamma_{\Delta}(\lambda(0), d\lambda(0)v) \leq \gamma_{B_p}(0, v) \leq \\ &\leq \kappa_{B_p}(0, v) = \kappa_{B_p}(h(0), dh(0)p(v)) \leq \kappa_{\Delta}(0, p(v)) = p(v). \end{aligned}$$

$$\text{Quindi } \gamma_{B_p}(0, v) = \kappa_{B_p}(0, v) = p(v).$$

Consideriamo ora il caso in cui $p(v) = 0$. Sia $t > 1$, e sia $h_t \in \text{Hol}(\Delta, B_p)$ definita da $h_t(\xi) = t \xi v$. Allora

$$\gamma_{B_p}(0, v) \leq \kappa_{B_p}(0, v) = \kappa_{B_p}(h_t(0), dh_t(0) \frac{1}{t}) \leq \kappa_{\Delta}(0, \frac{1}{t}) = \frac{1}{t},$$

ma $\frac{1}{t} \rightarrow 0$ per $t \rightarrow +\infty$, perciò $\gamma_{B_p}(0, v) = \kappa_{B_p}(0, v) = p(v) = 0$.

C.V.D.

Per ogni $R > 0$, posto $B_p(0,R) = \{x \in E : p(x) < R\}$ abbiamo

$$\gamma_{B_p(0,R)}(0,v) = \kappa_{B_p(0,R)}(0,v) = \frac{p(v)}{R} \text{ per ogni } v \in E. \quad (1.6.4)$$

ESEMPIO 1.6.2. Per $(\xi_1, \xi_2) \in D = \Delta \times \Delta$, $(\tau_1, \tau_2) \in \mathbb{C}^2$, si ha

$$\gamma_{\Delta \times \Delta}((\xi_1, \xi_2), (\tau_1, \tau_2)) = \kappa_{\Delta \times \Delta}((\xi_1, \xi_2), (\tau_1, \tau_2)) = \max(\langle \tau_1 \rangle_{\xi_1}, \langle \tau_2 \rangle_{\xi_2}).$$

Dimostrazione. Consideriamo il caso in cui $\xi_1 = \xi_2 = 0$.

Sia $p : \mathbb{C} \times \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{R}$ la norma così definita:

$$(\delta_1, \delta_2) \longmapsto \max\{|\delta_1|, |\delta_2|\}.$$

Chiaramente $D = \Delta \times \Delta = B_p = \{y \in \mathbb{C}^2 : p(y) < 1\}$, perciò

dal lemma 1.6.2 abbiamo

$$\begin{aligned} \gamma_{\Delta \times \Delta}((0,0), (\tau_1, \tau_2)) &= \kappa_{\Delta \times \Delta}((0,0), (\tau_1, \tau_2)) = p((\tau_1, \tau_2)) = \\ &= \max\{|\tau_1|, |\tau_2|\} = \max\{\langle \tau_1 \rangle_0, \langle \tau_2 \rangle_0\}. \end{aligned}$$

La conclusione, per il caso in cui $(\xi_1, \xi_2) \neq (0,0)$ segue dal fatto che il gruppo $\text{Aut}(D)$ opera transitivamente su D lasciando invarianti γ_D e κ_D .

C.V.D.

LEMMA 1.6.3. Siano D e D_1 domini rispettivamente di E ed E_1 . Per $(x, x_1) \in D \times D_1$ e $(v, v_1) \in E \times E_1$ risulta

$$K_{D \times D_1}((x, x_1), (v, v_1)) = \max \{K_D(x, v), K_{D_1}(x_1, v_1)\}.$$

Dimostrazione. Siano F ed F_1 le proiezioni di $D \times D_1$ rispettivamente su D e D_1 . Dalla proposizione 1.6.1. segue

$$K_D(x, v) = K_D(F(x, x_1), dF(x, x_1)(v, v_1)) \leq K_{D \times D_1}((x, x_1), (v, v_1))$$

e

$$K_{D_1}(x_1, v_1) = K_{D_1}(F_1(x, x_1), dF_1(x, x_1)(v, v_1)) \leq K_{D \times D_1}((x, x_1), (v, v_1)).$$

Perciò

$$K_{D \times D_1}((x, x_1), (v, v_1)) \geq \max\{K_D(x, v), K_{D_1}(x_1, v_1)\}. \quad (1.6.5)$$

Sia $h \in \text{Hol}(\Delta, D)$ ($h_1 \in \text{Hol}(\Delta, D_1)$) tale che

$$h(0) = x \quad e \quad dh(0)\tau = v \quad (h_1(0) = x_1 \quad dh_1(0)\tau_1 = v_1)$$

con $\tau \in \mathbb{C}$ ($\tau_1 \in \mathbb{C}$). Applicando ancora la proposizione 1.6.1 e successivamente l'esempio 1.6.2, abbiamo

$$K_{D \times D_1}((x, x_1), (v, v_1)) \leq K_{\Delta \times \Delta}((0, 0), (\tau, \tau_1)) = \max\{|\tau|, |\tau_1|\}.$$

Passando quindi agli estremi inferiori abbiamo

$$K_{D \times D_1}((x, x_1), (v, v_1)) \leq \max \{K_D(x, v), K_{D_1}(x_1, v_1)\} . \quad (1.6.6)$$

Dalla (1.6.5) e dalla (1.6.6) risulta

$$K_{D \times D_1}(x, x_1), (v, v_1) = \max \{K_D(x, v), K_{D_1}(x_1, v_1)\} . \quad \text{C.V.D.}$$

LEMMA 1.6.4. Per ogni $\varepsilon > 0$, esiste un intorno V di $(0, 0)$ in $B_p(0, R) \times E$ tale che

$$K_{B_p(0, R)}(x, v) < \varepsilon$$

per ogni $(x, v) \in V$.

Dimostrazione. Consideriamo l'intorno $V = B_p(0, \frac{R}{2}) \times B_p(0, \frac{R\varepsilon}{4})$.

Per $x \in B_p(0, \frac{R}{2})$ e $v \in B_p(0, \frac{R \cdot \varepsilon}{4})$ la funzione $f \in \text{Hol}(\Delta, E)$

definita dalla

$$f(\xi) = x + \frac{2\xi}{\varepsilon} v$$

applica Δ in $B_p(0, R)$. Siccome $f(0) = x$ e $df(0) \frac{\varepsilon}{2} = v$,

dalla proposizione 1.6.1 abbiamo

$$K_{B_p(0, R)}(x, v) = K_{B_p(0, R)}(f(0), df(0) \frac{\varepsilon}{2}) \leq K_{\Delta}(0, \frac{\varepsilon}{2}) = \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon .$$

C.V.D.

LEMMA 1.6.5. Sia D un dominio di E . Per ogni $x \in D$

$\gamma_D(x, \cdot)$ è una seminorma continua su E . Se D è limitato, e se p

è una seminorma continua su E tale che $B_p(x, R) \subset D$ per un

$R > 0$ e un $x \in D$, allora $\gamma_D(x, \cdot)$ è una seminorma equivalente

a p .

Dimostrazione. Per $x \in D$, esiste una seminorma continua p su E e un $R > 0$ tale che $B_p(x, R) \subset D$. La traslazione che porta y in $x+y$, applica $B_p(0, R)$ in $B_p(x, R)$.

Applicando la proposizione 1.6.1 e la relazione (1.6.4), abbiamo $\gamma_D(x, v) \leq \gamma_{B_p(x, R)}(x, v) = \gamma_{B_p(0, R)}(0, v) = \frac{p(v)}{R}$

per ogni $v \in E$, cioè

$$\gamma_D(x, v) \leq \frac{p(v)}{R} \quad \text{per ogni } v \in E.$$

D'altronde $\gamma_D(x, av) = |a| \gamma_D(x, v)$ e $\gamma_D(x, v + v_1) \leq \gamma_D(x, v) + \gamma_{D_1}(x, v_1)$, perciò $\gamma_D(x, \cdot)$ è effettivamente una seminorma continua su E .

Sia ora D limitato. Allora per ogni seminorma continua p su E esiste un $R' > 0$ tale che $D \subset B_p(x, R')$ con $x \in D$, quindi per la proposizione 1.6.1 risulta

$$\gamma_D(x, v) \geq \gamma_{B_p(x, R')}(x, v) = \frac{p(v)}{R'} \quad \text{per ogni } v \in E.$$

D'altronde se p è tale che esiste un $R > 0$ per cui $B_p(x, R) \subset D$, allora vale

$$\gamma_D(x, v) \leq \frac{p(v)}{R} \quad \text{per ogni } v \in E.$$

Perciò abbiamo

$$\frac{p(v)}{R'} \leq \gamma_D(x,v) \leq \frac{p(v)}{R} \text{ per ogni } v \in E,$$

cioè $\gamma_D(x, \cdot)$ è una seminorma equivalente a p .

C.V.D.

§ 1.7. METRICHE INTERNE

Ricordiamo la nozione di metrica interna, rinviando per maggiori dettagli a W. Rinow [7].

Sia X uno spazio metrico connesso con una pseudo-distanza d . Data una curva $\sigma : [a,b] \rightarrow X$, la sua lunghezza è per definizione

$$L(\sigma) = \sup \sum_j d(\sigma(t_{j-1}), \sigma(t_j))$$

dove l'estremo superiore è preso rispetto a tutte le suddivisioni di $[a,b]$.

La curva σ si dice rettificabile se $L(\sigma) < \infty$

Lo spazio X si dice finitamente connesso per archi se ogni coppia di punti può essere congiunto da una curva rettificabile.

Definiamo su X la pseudo-distanza d' indotta da d , mediante la

$$d'(x,y) = \inf L(\sigma)$$

dove l'estremo inferiore è preso rispetto a tutte le curve rettificabili che congiungono x e y .

Per la disuguaglianza triangolare è

$$d(x,y) \leq d'(x,y) .$$

Se

$$d(x,y) = d'(x,y) \quad \text{per ogni } x,y \in X,$$

d si dice pseudo-distanza interna.

LEMMA 1.7.1. Sia D un dominio di E (oppure una varietà complessa connessa). La funzione $\gamma_D : D \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$ ($\gamma_D : D \times T(D) \rightarrow \mathbb{R}_+$) è localmente Lipschitziana.

Dimostrazione. Omessa.

LEMMA 1.7.2. Per un D come nel lemma precedente, la funzione $K_D : D \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$ ($K : D \times T(D) \rightarrow \mathbb{R}_+$) è semicontinua superiormente.

Dimostrazione. Omessa.

Per la dimostrazione del lemma 1.7.1 e del lemma 1.7.2 si rinvia il lettore a [14] .

Preso D come nei due lemmi precedenti, sia ℓ una curva differenziabile a tratti in D , e sia $\sigma : [a,b] \rightarrow D$ una rappresentazione parametrica differenziabile a tratti di ℓ .

Per il lemma 1.7.1 possiamo definire la "lunghezza" di ℓ rispetto a γ_D con

$$L_Y(\ell) = \int_a^b \gamma_D(\sigma(t); \sigma'(t)) dt .$$

Siccome $\gamma_D(x, \sigma) = |\alpha| \gamma_D(x, v)$, $L_Y(\ell)$ non dipende dalla rappresentazione parametrica differenziabile a tratti σ .

Il dominio D , essendo connesso e localmente connesso per archi, è connesso per archi. Quindi comunque prendiamo x e y in D , questi si possono congiungere con una curva differenziabile in D .

Per x, y e D , definiamo

$$\tilde{C}_D(x, y) = \inf L_Y(\ell)$$

dove l'estremo inferiore è preso rispetto a tutte le curve differenziabili che congiungono x e y in D . Dalla continuità di γ_D (cfr. lemma 1.7.1) segue che ciò è lo stesso che fare l'estremo inferiore rispetto a tutte le curve differenziabili a tratti che congiungono x e y . Quindi \tilde{C}_D è una pseudo-distanza.

Per $\xi_1, \xi_2 \in \Delta$, applicando la (1.6.3), abbiamo

$$\tilde{C}_\Delta(\xi_1, \xi_2) = \inf \int_a^b \gamma_\Delta(\sigma(t), \sigma'(t)) dt = \inf \int_a^b \langle \sigma'(t), \sigma(t) \rangle dt = \omega(\xi_1, \xi_2),$$

ossia

$$\tilde{C}_\Delta(\xi_1, \xi_2) = \omega(\xi_1, \xi_2) = C_\Delta(\xi_1, \xi_2) .$$

Quindi per ogni $f \in \text{Hol}(D, \Delta)$ e per ogni curva differenziabile a

tratti ℓ congiungente x e y in D , dalla proposizione 1.6.1, abbiamo

$$\omega(f(x), f(y)) = \tilde{C}_{\Delta}(f(x), f(y)) \leq \int_a^b \gamma_{\Delta}(f(\sigma(t)), f'(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t)) dt \leq$$

$$\leq \int_a^b \gamma_D(\sigma(t), \sigma'(t)) dt. \text{ Prendendo l'estremo inferiore rispetto a}$$

tutte le curve differenziabili a tratti congiungenti x e y in D , si ha

$$\omega(f(x), f(y)) \leq \tilde{C}_D(x, y) .$$

Prendendo ora l'estremo superiore rispetto a tutte le $f \in \text{Hol}(D, \Delta)$ si ha

$$C_D(x, y) \leq \tilde{C}_D(x, y) .$$

Abbiamo visto che due punti x e y in D si possono congiungere con una curva differenziabile ℓ , espressa da una funzione differenziabile $\sigma : [a, b] \rightarrow D$. Per il lemma 1.7.2 possiamo definire la lunghezza di ℓ rispetto a K_D con

$$L_K(\ell) = \int_a^b K_D(\sigma(t), \sigma'(t)) dt .$$

Siccome $K_D(x, av) = |a| K_D(x, v)$, $L_K(\ell)$ è indipendente dalla rappresentazione parametrica differenziabile σ .

Per $x, y \in D$ definiamo

$$\tilde{d}_D(x,y) = \inf L_K(\ell)$$

dove l'estremo inferiore è preso rispetto a tutte le curve differenziabili che congiungono x e y in D . Dal lemma 1.6.4 segue che ciò è lo stesso che fare l'estremo inferiore rispetto a tutte le curve differenziabili a tratti congiungenti x e y in D . Quindi $\tilde{d}_D(x,y)$ è una pseudo-distanza.

Si dimostra (cfr. Teorema 7.4 di [14]) che

$$\tilde{d}_D(x,y) = d_D(x,y) \quad \text{per ogni } x,y \text{ e } D,$$

cioè la pseudo-distanza di Kobayashi è la forma integrata di \mathbf{K}_D .

Tale risultato mostra che d_D è una distanza interna se D è iperbolico.

C A P I T O L O I I

DISTANZE INVARIANTI NEI CONI CONVESSI.

§ 2.1. DISTANZE "TIPO-KOBAYASHI" E "TIPO-CARATHEODORY" .

Le estensioni delle distanze di Carathéodory e di Kobayashi, possono essere "schematizzate" come segue:

Per definire distanze "tipo-kobayashi" o "tipo-carathéodory" su un insieme Ω , è necessario disporre anzitutto di:

i) Uno spazio metrico Δ con distanza d_{Δ} , per il quale sia assegnato un semigruppoo S_{Δ} di applicazioni: $\Delta \rightarrow \Delta$ (per l'operazione di composizione di funzioni) dotato di identità, e per il quale valga un "lemma di Schwarz":

Per ogni $f \in S_{\Delta}$, risulta $d_{\Delta}(f(t_1), f(t_2)) \leq d_{\Delta}(t_1, t_2)$

per ogni $t_1, t_2 \in \Delta$.

Sono dati inoltre:

ii) Una famiglia A di applicazioni $f : \Delta \rightarrow \Omega$ con le quali si possono realizzare "catene analitiche" cioè:

dati $x, y \in \Omega$, esistono $v \in \mathbb{N}$, $t'_1, t''_1 \dots t'_v, t''_v \in \Delta$, $f_1 \dots f_v \in A$

con $f_1(t'_1) = x$, $f_j(t''_j) = f_{j+1}(t'_{j+1})$ ($j = 1, \dots, v-1$), $f_v(t''_v) = y$.

La famiglia A deve essere invariante per composizione a sinistra con gli elementi di S_{Δ} .

iii) Una famiglia B di applicazioni $h : \Omega \rightarrow \Delta$, invarianti per composizione a destra con gli elementi di S_{Δ} .

iv) Un semigruppò S_{Ω} con identità di applicazioni

$g : \Omega \rightarrow \Omega$ tale che per ogni $g \in S_{\Omega}$, $h \in B$, $f \in A$: $h \circ g \circ f \in S_{\Delta}$.

In queste ipotesi si definiscono una pseudo-distanza "tipo Kobayashi" d_{Ω} e una pseudo-distanza "tipo Carathéodory" C_{Ω} in Ω , le quali verificano le proprietà:

I) $C_{\Omega}(x,y) \leq d_{\Omega}(x,y)$ per ogni $x,y \in \Omega$, per ogni $g \in S_{\Omega}$.

II) $d_{\Omega}(g(x),g(y)) \leq d_{\Omega}(x,y)$ per ogni $x,y \in \Omega$ e per ogni $g \in S_{\Omega}$,

$C_{\Omega}(g(x),g(y)) \leq C_{\Omega}(x,y)$ per ogni $x,y \in \Omega$ e per ogni $g \in S_{\Omega}$.

III) $d_{\Omega}(f(t_1),f(t_2)) \leq d_{\Delta}(t_1,t_2)$ per ogni $f \in A$ e per ogni $t_1,t_2 \in \Delta$,

$C_{\Delta}(h(x),h(y)) \leq C_{\Omega}(x,y)$ per ogni $h \in B$ e per ogni $x,y \in \Omega$.

IV) Se $\Omega = \Delta$ C_{Ω} e d_{Ω} coincidono con d_{Δ} .

Discuteremo un esempio, costruendo delle metriche invarianti in coni convessi Ω .

Sia $\Delta = \mathbb{R}_+^*$ il gruppo moltiplicativo dei numeri reali positivi, con la misura di Haar $t^{-1} dt$.

Per ogni $t_1, t_2 \in \mathbb{R}_+^*$ definiamo distanza $\sigma(t_1, t_2)$ la misura dell'intervallo determinato da t_1 e t_2 , cioè

$$\sigma(t_1, t_2) = \left| \int_{t_1}^{t_2} \frac{dt}{t} \right| = \left| \log \frac{t_2}{t_1} \right|. \quad (2.1.1)$$

LEMMA 2.1.1. ("Lemma di Schwarz"). Per ogni applicazione affine

$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ tale che $f(\mathbb{R}_+^*) \subset \mathbb{R}_+^*$ e per ogni $t_1, t_2 \in \mathbb{R}_+^*$, si ha:

$$\sigma(f(t_1), f(t_2)) \leq \sigma(t_1, t_2) .$$

Se f è una traslazione del gruppo moltiplicativo \mathbb{R}_+^* vale il segno di uguaglianza identicamente. Se vale il segno di uguaglianza per una coppia t_1, t_2 di punti distinti, f è una traslazione.

Dimostrazione. Una funzione affine $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ che applica \mathbb{R}_+^* in \mathbb{R}_+^* è del tipo $f(t) = \alpha t + \beta$ con $\alpha \geq 0, \beta \geq 0, \alpha + \beta > 0$.

Supponiamo $t_2 > t_1$, allora

$$\frac{t_2}{t_1} - \frac{f(t_2)}{f(t_1)} = \frac{\beta(t_2 - t_1)}{t_1(\alpha t_1 + \beta)} \geq 0 .$$

Poiché \log è una funzione crescente segue che $\sigma(f(t_2), f(t_1)) \leq \sigma(t_2, t_1)$. Se f è una traslazione nel gruppo \mathbb{R}_+^* , allora $\beta=0$ e quindi $\sigma(f(t_2), f(t_1)) = \sigma(t_2, t_1)$.

Viceversa se vale l'uguaglianza per due punti $t_1, t_2, t_1 \neq t_2$, è $\beta = 0$ e quindi f è una traslazione.

C.V.D.

Sia E uno spazio vettoriale reale localmente convesso di Hausdorff, e Ω un cono (i.e. se $x \in \Omega$ allora $tx \in \Omega$ per ogni $t > 0$) convesso aperto di $E, \Omega \neq \{0\}$.

Sia $A = \{f \in \text{Aff}(\mathbb{R}, E) : f(\mathbb{R}_+^*) \subset \Omega\}$, cioè

$$A = \{f : f(t) = tv + w \quad \text{con } v, w \in E \text{ tale che}$$

$$f(t) \in \Omega \quad \text{per } t > 0\}.$$

Vale la condizione ii), cioè due qualunque punti x, y in Ω possono congiungersi con una "catena affine".

Usando le stesse notazioni di ii), definiamo una pseudo-distanza "tipo-kobayashi" con

$$d_\Omega(x, y) = \inf\{\sigma(t'_1, t''_1) + \dots + \sigma(t'_v, t''_v)\} \quad \text{per ogni } x, y \in \Omega$$

dove l'estremo inferiore è preso su tutte le possibili scelte

di $v, t'_1, t''_1, \dots, t'_v, t''_v, f_1, \dots, f_v$.

Sia $B = \{h \in \text{Aff}(E, \mathbb{R}) : h \text{ continua, } h(\Omega) \subset \mathbb{R}_+^*\}$.

Definiamo una pseudo-distanza "tipo-Carathéodory" con

$$C_\Omega(x, y) = \sup\{\sigma(h(x), h(y)) : h \in B\} \quad \text{per ogni } x, y \in \Omega.$$

Naturalmente C_Ω è una pseudo-distanza se $C_\Omega(x, y) < \infty$ per ogni $x, y, \in \Omega$.

OSSERVAZIONE 1. Il cono convesso Ω , essendo aperto, verifica la seguente condizione:

Se $x \in \Omega$, e se r è una retta affine di E tale che $x \in r$ e $r \cap \Omega$ contenga una semiretta, allora c'è una semiretta r_x contenuta in $r \cap \Omega$ e contenente x nel suo interno.

PROPOSIZIONE 2.1.1. *Risulta* $d_{R_+^*} = \sigma$

Dimostrazione. Preso $\Omega = R_+^*$, utilizzando le notazioni della definizione di d_Ω , dal lemma 2.1.1 e dalla disuguaglianza triangolare segue:

$$\sum_{j=1}^{\nu} \sigma(t_j', t_j'') \geq \sum_{j=1}^{\nu} \sigma(f_j(t_j'), f_j(t_j'')) \geq \sigma(f_1(t_1'), f_\nu(t_\nu'')) = \sigma(x, y) .$$

Quindi $d_{R_+^*}(x, y) \geq \sigma(x, y)$ per ogni $x, y \in R_+^*$.

D'altro canto scegliendo nella definizione di $d_\Omega(x, y)$,

$\nu = 1$, $t_1' = x$, $t_1'' = y$, $f_1(t) = t$, abbiamo

$$d_{R_+^*}(x, y) \leq \sigma(x, y) \quad \text{per ogni } x, y \in R_+^* .$$

C.V.D.

LEMMA 2.1.2. C_Ω è una pseudo-distanza e inoltre

$$C_\Omega(x, y) \leq d_\Omega(x, y) \quad \text{per ogni } x, y \in \Omega .$$

Dimostrazione. Utilizzando le stesse notazioni delle definizioni di d_Ω e C_Ω , per ogni $h \in B$, $h \circ f_j$ è una funzione affine di R in R che applica R_+^* in R_+^* . Quindi dal lemma 2.1.1. segue : $\sigma(h \circ f_j(t_j'), h \circ f_j(t_j'')) \leq \sigma(t_j', t_j'')$ per $j = 1 \dots \nu$.

D'altronde dalla disuguaglianza triangolare segue:

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^{\nu} \sigma(t'_j, t''_j) &\geq \sum_{j=1}^{\nu} \sigma(h \circ f_j(t'_j), h \circ f_j(t''_j)) \geq \sigma(h \circ f_1(t'_1), h \circ f_{\nu}(t''_{\nu})) = \\ &= \sigma(h(x), h(y)), \text{ pertanto } d_{\Omega}(x, y) \geq \sigma(h(x), h(y)) . \end{aligned}$$

Prendendo l'estremo superiore rispetto a tutte le $h \in B$,
abbiamo

$$d_{\Omega}(x, y) \geq C_{\Omega}(x, y) \quad \text{per ogni } x, y \in \Omega. \quad \text{C.V.D.}$$

PROPOSIZIONE 2.1.2. *Risulta*

$$C_{\mathbb{R}_+^*}^* = \sigma = d_{\mathbb{R}_+^*}^* .$$

Dimostrazione. Preso $\Omega = \mathbb{R}_+^*$, l'applicazione identica di \mathbb{R}
in \mathbb{R} è un elemento di B . Quindi dalla definizione di C_{Ω} se
gue che

$$C_{\mathbb{R}_+^*}^*(x, y) \geq \sigma(x, y) \quad \text{per ogni } x, y \in \mathbb{R}_+^* .$$

D'altro canto, dalla proposizione 2.1.1 e dal lemma 2.1.2, abbia
mo

$$C_{\mathbb{R}_+^*}^*(x, y) \leq d_{\mathbb{R}_+^*}^*(x, y) = \sigma(x, y) \quad \text{per ogni } x, y \in \mathbb{R}_+^* .$$

Pertanto $C_{\mathbb{R}_+^*}^*(x, y) = d_{\mathbb{R}_+^*}^*(x, y) = \sigma(x, y)$ per ogni $x, y \in \mathbb{R}_+^*$
C.V.D.

PROPOSIZIONE 2.1.3. Sia Ω_j un cono convesso aperto in E_j
(spazio vettoriale reale localmente convesso di Hausdorff) con
 $j = 1, 2$, se F è una applicazione affine continua di $E_1 \rightarrow E_2$
con $F(\Omega_1) \subset \Omega_2$, allora risulta

$$d_{\Omega_1}(x,y) \geq d_{\Omega_2}(F(x),F(y))$$

per ogni $x,y \in \Omega$.

$$C_{\Omega_1}(x,y) \geq C_{\Omega_2}(F(x),F(y))$$

In particolare gli automorfismi affini continui di Ω sono isometrie per d_{Ω} e C_{Ω} .

Dimostrazione. Segue banalmente dalle definizioni di d_{Ω} e C_{Ω} (stesso discorso fatto per i lemmi 1.4.1 e 1.4.3).

OSSERVAZIONE 2. Osserviamo che il lemma 2.1.2 è la proprietà I), la proposizione 2.1.2 è la proprietà IV), la proposizione 2.1.3 è la proprietà II). Per la proprietà III):

$$d_{\Omega}(f(t_1), f(t_2)) \leq \sigma(t_1, t_2) \quad \text{per ogni } f \in A \text{ e per ogni } t_1, t_2, \in \mathbb{R}_+^*$$

segue dalla definizione di d_{Ω} ;

$$\sigma(h(x), h(y)) \leq C_{\Omega}(x, y) \quad \text{per ogni } h \in B \text{ e per ogni } x, y \in \Omega,$$

segue dalla definizione di C_{Ω} .

ESEMPIO 2.1.1. Se $\Omega = \mathbb{R} = E$, abbiamo

$$d_{\mathbb{R}}(x,y) = 0 \quad \text{e quindi } C_{\mathbb{R}}(x,y) = 0 \quad \text{per ogni } x,y \in \mathbb{R}.$$

Dimostrazione. Siano $x,y \in \mathbb{R}$. Per ogni $t_1, t_2 \in \mathbb{R}_+^*$, con $t_1 \neq t_2$, esiste una funzione affine $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ tale che $f(t_1) = x$ e $f(t_2) = y$.

Pertanto $d_{\mathbb{R}}(x,y) = d_{\mathbb{R}}(f(t_1), f(t_2)) \leq \sigma(t_1, t_2) = \left| \log \frac{t_2}{t_1} \right|$,

ma $\left| \log \frac{t_2}{t_1} \right|$ tende a zero quando t_2 tende a t_1 , quindi $d_{\mathbb{R}}(x,y) = 0$ per ogni $x,y \in \mathbb{R}$.

C.V.D.

ESEMPIO 2.1.2. (cfr. [15])

Sia $E = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ e $\Omega = \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}_+^*$. Per ogni $x = (x_1, x_2)$ e $y = (y_1, y_2)$ in Ω , $x \neq y$, abbiamo :

$$C_{\Omega}(x,y) = \max\{\sigma(x_1, y_1), \sigma(x_2, y_2)\} ,$$

$d_{\Omega}(x,y) = \max\{\sigma(x_1, y_1), \sigma(x_2, y_2)\}$ se la retta individuata da x e y incontra Ω in una semiretta,

$d_{\Omega}(x,y) = \sigma(x_1, y_1) + \sigma(x_2, y_2)$ se la retta individuata da x e y incontra Ω in un segmento finito.

ESEMPIO 2.1.3. Se $\Omega = E = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$, risulta $d_{\mathbb{R}^2}(x,y) = 0$ e quindi $C_{\mathbb{R}^2}(x,y) = 0$ per ogni $(x,y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$.

Dimostrazione. Siano $x = (x_1, x_2)$ e $y = (y_1, y_2)$ in $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$. Siano F_1 e F_2 applicazioni lineari continue di $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ definite dalle

$$F_1: z \rightarrow (z, x_2) \quad \text{e} \quad F_2: z \rightarrow (y_1, z) .$$

Applicando la disuguaglianza triangolare, la proposizione 2.1.3 e l'esempio 2.1.1, abbiamo

$$\begin{aligned} d_{\mathbb{R}^2}((x_1, x_2), (y_1, y_2)) &\leq d_{\mathbb{R}^2}((x_1, x_2), (y_1, x_2)) + d_{\mathbb{R}^2}((y_1, x_2), (y_1, y_2)) = \\ &= d_{\mathbb{R}^2}(F_1(x_1), F_1(y_1)) + d_{\mathbb{R}^2}(F_2(x_2), F_2(y_2)) \leq d_{\mathbb{R}}(x_1, y_1) \\ &+ d_{\mathbb{R}}(x_2, y_2) = 0 + 0 = 0 . \end{aligned}$$

Quindi $d_{\mathbb{R}^2}(x, y) = 0$ per ogni $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$.

C.V.D.

Più in generale, per ogni spazio localmente convesso e di Hausdorff E , abbiamo (cfr. [15])

$$C_E = d_E = 0 .$$

§ 2.2. APPLICAZIONI.

DEFINIZIONE 2.2.1. Il cono Ω dicesi regolare se la sua chiusura $\bar{\Omega}$ non contiene rette.

Valgono inoltre i risultati seguenti.

PROPOSIZIONE 2.2.1. (cfr. [15])

Se il cono convesso aperto Ω è regolare allora C_Ω e d_Ω sono distanze. Viceversa se C_Ω (o d_Ω) è una distanza, allora Ω è regolare.

PROPOSIZIONE 2.2.2. (cfr. [3]) .

La topologia relativa di Ω in E è equivalente alla topologia definita da C_Ω o d_Ω , se, e soltanto se, tutte le sezioni piane di

Ω hanno aperture uniformemente limitate cioè se, per ogni $x \in \Omega$ ed ogni seminorma continua p su Ω esiste una costante $k > 0$ tale che $\{y \in E : p(x-y) = k\} \not\subset \Omega$.

IL CONO DEGLI ELEMENTI HERMITIANI POSITIVI.

Sia A un'algebra di Banach complessa con elemento identico e , cioè A è un'algebra complessa in cui è definita una norma $\| \cdot \|$ rispetto alla quale A è di Banach ed inoltre è verificata la proprietà $\|x \cdot y\| \leq \|x\| \cdot \|y\|$ per ogni $x, y \in A$.

Ricordiamo che per ogni $x \in A$ lo spettro di x , $\text{Sp}x$, è l'insieme $\{\lambda \in \mathbb{C} : x - \lambda e \text{ non è invertibile}\}$.

Supponiamo ancora che in A sia definita una involuzione continua $*$ rispetto alla quale A sia simmetrica, cioè sia definita una applicazione $*$: $x \longmapsto x^*$ continua di A in A tale che:

$$(a) \quad (x^*)^* = x, \quad (x+y)^* = x^* + y^*, \quad (\lambda x)^* = \bar{\lambda} x^*,$$

$$(xy)^* = y^* x^*, \quad \text{per ogni } x, y \in A \text{ e } \lambda \in \mathbb{C};$$

(b) ogni elemento della forma $e + x^* x$ è invertibile.

Siccome A ammette l'elemento identico, allora x è invertibile se, e solo se, x^* invertibile e $(x^{-1})^* = (x^*)^{-1}$.

Poiché $(x - \lambda e)^* = x^* - \bar{\lambda} e$ per ogni $\lambda \in \mathbb{C}$, si deduce che $\text{Sp}x^* = \overline{\text{Sp}x}$

Questo fatto implica che l'involuzione $*$ è hermitiana, cioè ogni elemento hermitiano di A (e A , h hermitiano $\stackrel{\text{def}}{=} h^* = h$) ha uno spettro reale.

Sia $E = H_A$ il sottospazio reale di tutti gli elementi hermitiani di A . H_A è un sottospazio chiuso di A in quanto l'involuzione $*$ è continua.

Un elemento $h \in H_A$ è detto positivo, " $h \geq 0$ " se $\text{Sph } h \subset \mathbb{R}_+$.

Sia Ω_0 il cono degli elementi hermitiani positivi di H_A . Essendo A simmetrica se $h \geq 0, k \geq 0$ allora (cfr. [6] lemma 4.7.10 pag. 234) $h + k \geq 0$. Quindi il cono Ω_0 è convesso.

Sia Ω la parte interna di Ω_0 per la topologia in H_A .

Facciamo vedere che Ω è il cono convesso aperto degli elementi hermitiani strettamente positivi. Intanto se $h \in \Omega_0$ con $0 \in \text{Sph } h$ allora $h \notin \Omega$; infatti siccome $y_n = h - \frac{1}{n} e \in \Omega_0$ per ogni intero $n > 0$, segue che non esiste un intorno di $h = \lim y_n$ contenuto in Ω_0 . Sia ora $h \in \Omega_0$ con $0 \notin \text{Sph } h$, siccome l'applicazione $x \mapsto \text{Sp } x$ (cfr. [6] pag. 35-36) è semi-continua superiormente, allora esiste un intorno $I(h)$ di h in H_A tale che per ogni $k \in I(h)$: $\text{Sp } k > 0$, cioè h è interno a Ω_0 .

Quindi $\Omega = \{h \in H_A : \text{Sph } h \subset \mathbb{R}_+^*\}$.

Dato $x \in \Omega$, sia $x^{\frac{1}{2}}$ la sua radice quadrata positiva.

Lo $\text{Sp } x^{\frac{1}{2}}$ è l'immagine di $\text{Sp } x$ per l'applicazione $t \mapsto \sqrt{t}$.

Quindi $x^{\frac{1}{2}} \in \Omega$, e $x^{\frac{1}{2}}$ è invertibile.

Indichiamo l'inverso di $x^{\frac{1}{2}}$ con $x^{-\frac{1}{2}}$: $x^{-\frac{1}{2}} = (x^{\frac{1}{2}})^{-1}$.

L'automorfismo lineare $T_x : z \mapsto x^{-\frac{1}{2}} z x^{-\frac{1}{2}}$ ($x \in \Omega$) di A in A , applica H_A in sé. Per $y \in \Omega$, essendo $T_x(y) = x^{-\frac{1}{2}} y^{\frac{1}{2}} y^{\frac{1}{2}} x^{-\frac{1}{2}} = (y^{\frac{1}{2}} x^{-\frac{1}{2}})^* (y^{\frac{1}{2}} x^{-\frac{1}{2}})$ segue (cfr. 6 pag. 233) che $T_x(y) \geq 0$.

Inoltre essendo y invertibile, anche $T_x(y)$ è invertibile, per cui $T_x(y) \in \Omega$. Quindi T_x applica Ω in sé, ed essendo $T_x(e) = e$ possiamo affermare che il gruppo $\{T_x : x \in \Omega\}$ opera transitivamente su Ω . Perciò Ω è omogeneo-affine.

Si dimostra che la distanza "tipo Carathéodory" C_Ω è data dalla

$$C_\Omega(x,y) = \max\{\log \rho(x^{-1}y) , \log(xy^{-1})\} \quad (x,y \in \Omega) , \quad (2.2.1)$$

dove ρ è il raggio spettrale in A . La dimostrazione richiede considerazioni delicate sugli stati di A . Per essa rinviamo a [15].

TEOREMA 2.2.1 *Il cono $\Omega = \{h \in H_A : \text{Sph} \subset \mathbb{R}_+^*\}$ è regolare se e solo se A non contiene elementi hermitiani quasi-nilpotenti diversi da quello banale.*

Dimostrazione. Dalla (2.2.1) si vede che C_Ω è invariante rispetto all'applicazione $x \mapsto x^{-1}$ di Ω su di sé. D'altronde sempre dalla (2.2.1)

$C_\Omega(e,h) = 0$ se, e solo se, $\text{Sph} = \{1\}$. Ma se $\text{Sph} = \{1\}$, allora $h = \exp x$ con x elemento hermitiano, quasi-nilpotente (i.e. $\rho(x) = 0$). Pertanto il teorema 2.2.1 segue dalla proposizione 2.2.1.

C.V.D.

Supponiamo ora che A sia un'algebra C^* con identità. L'algebra A non contiene elementi hermitiani quasi-nilpotenti diversi da quello banale, pertanto dal teorema 2.2.1 segue che Ω è regolare. Inoltre per ogni elemento hermitiano h : $\rho(h) = ||h||$.

Per $x, y \in \Omega$, $x^{-\frac{1}{2}} y x^{-\frac{1}{2}}$ e $y^{-\frac{1}{2}} x y^{-\frac{1}{2}}$ sono hermitiani, perciò

$$||x^{-\frac{1}{2}} y x^{-\frac{1}{2}}|| = \rho(x^{-\frac{1}{2}} y x^{-\frac{1}{2}}) = \rho(x^{-1} y)$$

$$||y^{-\frac{1}{2}} x y^{-\frac{1}{2}}|| = \rho(y^{-\frac{1}{2}} x y^{-\frac{1}{2}}) = \rho(y^{-1} x) ,$$

e dalla (2.2.1)

$$C_{\Omega}(x, y) = \max\{\log ||x^{-\frac{1}{2}} y x^{-\frac{1}{2}}||, \log ||y^{-\frac{1}{2}} x y^{-\frac{1}{2}}||\} \quad (2.2.2)$$

Ne segue (cfr. [15] pag.686-687) che la $|| \cdot ||$ -topologia e la C_{Ω} -topologia coincidono in Ω . In definitiva vale la

PROPOSIZIONE 2.2.3. Se A è una algebra C^ con identità, allora C_{Ω} è definita dalla (2.2.2), Ω è regolare, e la topologia definita da C_{Ω} è equivalente alla topologia relativa. Quindi Ω ha sezioni piane di apertura uniformemente limitate.*

Sia ϵ uno spazio di Hilbert complesso, $\mathfrak{L}(\epsilon)$ l'algebra degli operatori lineari continui di ϵ in sé.

L'algebra $\mathfrak{L}(\epsilon)$ è un'algebra C^* . Anzi, ogni algebra C^* è isomorfa ad una sottoalgebra autoaggiunta di $\mathfrak{L}(\epsilon)$ chiusa per la topologia definita dalla norma.

Una sottoalgebra autoaggiunta di $\mathfrak{L}(\epsilon)$, contenente l'elemento identico e chiusa per la topologia debole degli operatori, è un'algebra di Von

Neumann.

Una definizione equivalente di algebra di Von Neumann è la seguente. Sia A un'algebra C^* . Se lo spazio di Banach A è duale di uno spazio di Banach, A è un'algebra di Von Neumann.

Sia quindi A un'algebra di Von Neumann di operatori lineari limitati di ε in sé. Indichiamo con $(,)$ il prodotto scalare di ε .

Per ogni $h \in H_A$ è (cfr. [15]) :

$$\begin{aligned} \rho(h) &= \|h\| = \|h^{\frac{1}{2}}\|^2 = \text{Sup}\{\|h^{\frac{1}{2}} \xi\|^2 : \xi \in \varepsilon, (\xi, \xi) = 1\} \\ &= \text{Sup}\{(h\xi, \xi) : \xi \in \varepsilon, (\xi, \xi) = 1\} \end{aligned}$$

$$C_{\Omega}(e, h) = \text{Sup}\{(\log(h\xi, \xi)) : \xi \in \varepsilon, (\xi, \xi) = 1\}$$

$$C_{\Omega}(x, y) = \text{Sup}\{\sigma((x\xi, \xi), (y\xi, \xi)) : \xi \in \varepsilon, (\xi, \xi) = 1\} \quad (2.2.3)$$

Utilizzando queste formule si provano i teoremi:

Teorema 2.2.2 (cfr. [15])

Se A è un'algebra di Von-Neumann la metrica C_{Ω} , definita dalla (2.2.3), è completa su Ω .

Teorema 2.2.3 (cfr. [15])

Sia A un'algebra di Von-Neumann. Siano V_1 e V_2 due sottoinsiemi limitati di Ω . L'insieme delle applicazioni lineari limitate T di H_A in sé tale che $T(\Omega) \subset \Omega$ e $T(V_1) \cap V_2 \neq \emptyset$, è uniformemente limitato in norma.

B I B L I O G R A F I A

- [1] T.J.BARTH, *The Kobayashi distance induces the standard topology*, Proc. Amer. Math. Soc. 35 (1972) pp. 439-441.
- [2] L. BIANCHI, *Lezioni di Geometria differenziale*, Vol. I, Parte II, Zanichelli, Bologna, 1927; Cap. XIV, pp. 607-653
- [3] T. FRANZONI, *Some properties of invariant distances on convex cones*, Proc. of the Conference on complex analysis, Cortona, 1977 (in corso di stampa).
- [4] S. KOBAYASHI, *Hyperbolic manifolds and holomorphic mappings*, Dekker, New York, 1970
- [5] S. KOBAYASHI, *Intrinsic distances, measures and geometric function theory*, Bull. Amer. Math. Soc. 82 (1975), pp. 357-416.
- [6] C.E.RICKART, *General theory of Banach algebras*, New York, Van Nostrand, 1960
- [7] W. RINOW, *Die innere Geometrie der metrischen Räume*, Springer-Verlag, Berlin, 1961
- [8] H. L. ROYDEN, *Remarks on the Kobayashi metric*, Several complex variables, II (Proc. Internat. Conf. University of Maryland, College Park, Md. 1970) Lecture Notes in Math., Vol. 185, Springer-Verlag, Berlin, 1971, pp. 125-137.
- [9] W. RUDIN, *Real and complex analysis*, Mc Graw Hill series in higher mathematics.

- [10] S. SAKAI, *C*-algebras and W*-algebras*, Heidelberg, Springer-Verlag, 1971.
- [11] G. SANSONE, *Lezioni sulla teoria delle funzioni di una variabile complessa*, Vol.II, CEDAM, Padova;(1947;Cap.X § 1 pp.256-299.
- [12] I.M.SINGER-J.A.THORPE, *Lecture notes on elementary topology and geometry*. Scott. Foresman and Company, Dallas, Glenview 1967.
- [13] E. VESENTINI, *Variations on a theme of Carathéodory*, Ann. Scuola Norm. Sup. Pisa (in corso di stampa).
- [14] E. VESENTINI, *Invariant distances and invariant differential metrics in locally convex spaces*, Proc. of Banach Center-Varsavia (in corso di stampa).
- [15] E. VESENTINI, *Invariant metrics on convex cones*, Annali Scuola Norm. Sup. Pisa, serie IV - vol.III, n.4 (1976) pp.671-696.
- [16] J.P. VIGUE, *Le groupe des automorphismes analytiques d'un domaine borné d'un espaces de Banach complexe . Application aux domaines bornés symétriques*. Ann.Sci.Ec.Norm. Sup.,(4) 9 (1976),pp. 203-282.