

CAPITOLO 1. LE SPERANZE CONDIZIONATE: PROPRIETA'

Le Speranze Condizionate, che d'ora in poi saranno indicate con SC, furono introdotte da Kolmogorov nel suo trattato [24], facendo seguito alla definitiva messa a punto del teorema di Radon-Nikodým che è circa del 1930. (Per la validità di tale teorema si vedano [47] e [54]).

1.1. LA DEFINIZIONE ELEMENTARE.

L'esame del caso elementare dà un'idea intuitiva del concetto di condizionamento.

Sia, ora e nel seguito, salvo esplicita menzione, $(\Omega, \mathcal{F}, \mu)$ uno spazio di probabilità e sia $B \in \mathcal{F}$ un evento tale che $\mu(B) > 0$; se A è misurabile si chiama probabilità di A condizionata da B la quantità $\mu_B(A) := \mu(A \cap B) / \mu(B)$. Si osservi che $\mu_B(A)$ non è definita se $\mu(B) = 0$. La funzione $A \rightarrow \mu_B(A)$ è essa stessa una probabilità su \mathcal{F} , sicché, fissato $B \in \mathcal{F}$ con $\mu(B) > 0$, è naturale considerare accanto a quello dato lo spazio di probabilità $(\Omega, \mathcal{F}, \mu_B)$. Data una v.a. $f: (\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\bar{\mathbb{R}}, \mathcal{B})$ si chiamerà SC di f dato B la speranza di f mediante la misura μ_B se tale speranza esiste, cioè

$$(1.1) \quad E_B(f) := \int f d\mu_B = \int_B f d\mu + \int_{B^c} f d\mu_B = \int_B f d\mu = \frac{1}{\mu(B)} \int_B f d\mu$$

sicché $E_B(f) = E(f1_B) / \mu(B)$. In particolare la (1.1) dà, per $f = 1_A$ ($A \in \mathcal{F}$),

$$(1.2) \quad E_B(1_A) = \mu_B(A)$$

di modo che per studiare le proprietà della probabilità condizionata

μ_B basterà studiare quelle della SC E_B .

Il vero significato delle SC scaturisce quando esse siano interpretate come valori di funzioni. Dati B e f come sopra, si può definire in Ω una funzione misurabile a due valori, $E_B(f)1_B + E_{B^c}(f)1_{B^c}$. In generale sia $\{B_n\}$ una partizione misurabile e, al più, numerabile di Ω (cioè $B_n \in \mathcal{F}$, $\bigcup_n B_n = \Omega$, $B_r \cap B_s = \emptyset$ se $r \neq s$) e sia \mathcal{G} la tribù generata da tale partizione, $\mathcal{G} = \sigma(\{B_n\})$; evidentemente \mathcal{G} è contenuta in \mathcal{F} . Si consideri la funzione misurabile definita q.c. da

$$(1.3) \quad E(f/\mathcal{G}) := \sum_n \frac{1_{B_n}}{\mu(B_n)} \int_{B_n} f d\mu$$

ove f è una v.a. tale che $E(f)$ esista (e quindi non necessariamente in $L^1(\mathcal{F}) = L^1(\Omega, \mathcal{F}, \mu)$). La (1.3) definisce la SC di f data la tribù \mathcal{G} . Il condizionamento è dato dalla tribù \mathcal{G} piuttosto che dagli insiemi della partizione $\{B_n\}$. Infatti ogni insieme B di \mathcal{G} si scrive nella forma $B = \bigcup_k B_{n(k)}$ essendo $\{n(k)\}$ una successione, eventualmente finita, estratta da \mathbb{N} . Allora in accordo con la (1.1) e la (1.3)

$$\mu(B)E_B(f) = \int_B f d\mu = \sum_k \int_{B_{n(k)}} f d\mu = \sum_k E_{B_{n(k)}}(f) \mu(B_{n(k)}) = \int_B E(f/\mathcal{G}) d\mu_{\mathcal{G}}$$

ove $\mu_{\mathcal{G}}$ indica la restrizione di μ a \mathcal{G} . Dall'ultima relazione scritta conviene isolare l'eguaglianza

$$(1.4) \quad \int_B f d\mu = \int_B E(f/\mathcal{G}) d\mu_{\mathcal{G}}$$

che costituirà la definizione nel caso generale, perché la (1.3) non è più utilizzabile se la tribù \mathcal{G} non è generata da una partizione finita o numerabile.

1.2. LA DEFINIZIONE GENERALE

(2.1) TEOREMA. Sia \mathcal{G} una tribù contenuta in \mathcal{F} e sia $f: (\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\bar{\mathbb{R}}, \mathcal{B})$ una v.a. di $L^1(\mathcal{F})$; esiste allora una funzione g di $L^1(\mathcal{G})$, unica a meno di equivalenza, tale che valga

$$\int_B f d\mu = \int_B g d\mu_{\mathcal{G}} \quad \text{se } B \in \mathcal{G}.$$

DIM. L'applicazione $B \rightarrow E(1_B f)$ definisce su \mathcal{G} una misura reale assolutamente continua rispetto a $\mu_{\mathcal{G}}$. L'asserto è così una conseguenza del teorema di Radon-Nikodym. //

(2.2) DEFINIZIONE. Si dice SC della v.a. $f \in L^1(\mathcal{F})$ data la tribù $\mathcal{G} \subset \mathcal{F}$ l'unica funzione \mathcal{G} -misurabile $E(f/\mathcal{G})$ tale che

$$(2.3) \quad \int_B f d\mu = \int_B E(f/\mathcal{G}) d\mu_{\mathcal{G}} \quad \text{se } B \in \mathcal{G};$$

l'unicità s'intende a meno di equivalenze.

Usualmente, e quando ciò non generi confusione, si confonderanno la misura μ e la sua restrizione $\mu_{\mathcal{G}}$ alla tribù \mathcal{G} . Quando convenga mettere in evidenza la natura di operatore della SC si scriverà, talvolta, $E^{\mathcal{G}}$ in luogo di $E(./\mathcal{G})$.

In qualche caso è possibile estendere la definizione di SC a v.a. che non ammettono speranza finita, quindi non di $L^1(\mathcal{F})$, ma per le quali sia $|E(f)| = \infty$.

Si vedrà nel seguito (corollario (3.8)) che la definizione (2.3) coincide con quella della sezione precedente quando \mathcal{G} sia generata da una partizione al più numerabile.

Il teorema che segue consente di definire la probabilità condizionatata data una tribù \mathcal{G} e di stabilire il legame con le SC.

(2.4) **TEOREMA.** Esiste un'unica funzione $\mu(.|\mathcal{G}) \in L^1(\mathcal{G})$ detta probabilità condizionata data la tribù $\mathcal{G} \subset \mathcal{F}$, tale che

$$(2.5) \quad \mu(A \cap B) = \int_B \mu(A|\mathcal{G}) d\mu_{\mathcal{G}} \quad \text{se } B \in \mathcal{G}, A \in \mathcal{F}.$$

Vale inoltre

$$(2.6) \quad \mu(A|\mathcal{G}) = E(1_A|\mathcal{G})$$

DIM. Ponendo $\lambda(B) := \mu(A \cap B)$ si definisce su \mathcal{G} una misura assolutamente continua rispetto a $\mu_{\mathcal{G}}$. Il teorema di Radon-Nikym assicura l'esistenza e l'unicità (a meno di equivalenze) di $\mu(.|\mathcal{G})$. Ponendo $f=1_A$ nella (2.3) si ottiene la (2.6) in virtù dell'unicità q.c. sia di $E(.|\mathcal{G})$ sia di $\mu(.|\mathcal{G})$. //

Talvolta si scriverà $\mu^{\mathcal{G}}$ in luogo di $\mu(.|\mathcal{G})$.

In maniera analoga si dimostrano i due teoremi seguenti che consentono di definire le speranze e le probabilità condizionate da un evento di probabilità anche nulla. Per le dimostrazioni si può consultare [2] 6.3.1, 6.3.3, 6.3.4..

(2.7) **TEOREMA.** Sia g una v.a. di $L^1(\mathcal{F})$ e $f: (\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\Omega', \mathcal{F}')$ una v.a. a valori in Ω' . Esiste allora un'unica funzione $\varphi: (\Omega', \mathcal{F}') \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$ tale che

$$\int_{f^{-1}(A)} g d\mu = \int_A g(\omega') d\mu_f(\omega') \quad \text{se } A \in \mathcal{F}'$$

ove $\mu_f := \mu \circ f^{-1}$ è la legge della v.a. f . Si pone $g(\omega') = E(g/f=\omega')$.

(2.8) TEOREMA. Sia f come nel teorema (2.7) e sia A un insieme di \mathcal{F}' . Esiste allora un'unica funzione $k: (\Omega', \mathcal{F}') \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$ tale che

$$\mu\{f^{-1}(B) \cap A\} = \int_B k(\omega') d\mu_f(\omega') \quad \text{se } B \in \mathcal{F}'.$$

Risulta inoltre, se $\mu(A|f=\omega') := k(\omega')$, $\mu(A|f=\omega') = E(1_A|f=\omega')$.

Le proprietà di $E(g/f=.)$ e di $\mu(A/f=.)$ sono del tutto analoghe a quelle di $E(g/\mathcal{G})$ e di $\mu(A/\mathcal{G})$ e non saranno perciò date esplicitamente.

La notazione $E(g/f)$, che si incontra spesso, indica la SC $E(g/\mathcal{G})$ ove \mathcal{G} è la tribù indotta da f ; se $f: (\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\Omega', \mathcal{F}')$ è una v.a. riesce $\mathcal{G} = \sigma(f) := \{B \subset \Omega : B = f^{-1}(A), A \in \mathcal{F}'\}$.

Nel seguito servirà il seguente teorema, di natura tecnica, sulle tribù indotte.

(2.9) TEOREMA. Se $f : (\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\Omega', \mathcal{F}')$ è una v.a., per una funzione $\varphi: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, sono equivalenti le proprietà:

- (a) φ è misurabile rispetto a $\sigma(f)$ e a \mathcal{B} ;
- (b) esiste una funzione $g : (\Omega', \mathcal{F}') \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$ tale che $\varphi = g \circ f$.

DIM. Basta dimostrare l'implicazione (a) \implies (b). Se $\varphi = 1_B$ con $B \in \sigma(f)$ allora $B = f^{-1}(A)$ con $A \in \mathcal{F}'$, sicché, se $g := 1_A$, riesce $g \circ f = 1_{f^{-1}(A)} = 1_B = \varphi$. L'asserto è dunque vero se φ è un indicatore. Se poi φ è una funzione semplice $\varphi = \sum_{i=1}^n \lambda_i 1_{B_i}$ con $\lambda_i \in \mathbb{R}$ e $B_i \in \sigma(f)$ ($i=1, 2, \dots, n$) allora $1_{B_i} = g_i \circ f$ come sopra, con $g_i := 1_{f^{-1}(A_i)}$ se $B_i = f^{-1}(A_i)$ e $A_i \in \mathcal{F}'$; quindi $\varphi = \sum_{i=1}^n \lambda_i g_i$.

Se $\varphi \geq 0$ sia $\{\varphi_n\}$ una successione di funzioni semplici con

$\varphi_n \uparrow \varphi$. Per quanto appena visto, è $\varphi_n = g_n \circ f$. Si definisca $g := \lim_n g_n$ dove tale limite esiste, $g=0$ altrove; perciò $\varphi = \lim_n \varphi_n = \lim_n g_n \circ f = g \circ f$.

Il caso generale segue ponendo $\varphi = \varphi^+ - \varphi^-$. //

1.3. PROPRIETA' DELLE SPERANZE CONDIZIONATE.

Nei teoremi di questa sezione f denoterà sempre una v.a. di $L^1(\mathcal{F})$ e \mathcal{G} una tribù contenuta in \mathcal{F} .

- (3.1) TEOREMA. (a) $E[E(f|\mathcal{G})] = E(f)$;
(b) f \mathcal{G} -misurabile $\Rightarrow E(f|\mathcal{G}) = f$;
(c) $f = a$ q.c. $\Rightarrow E(f|\mathcal{G}) = a$ (in particolare $E(1|\mathcal{G})=1$);
(d) $f \geq 0 \Rightarrow E(f|\mathcal{G}) \geq 0$;
(e) $f_1 \geq f_2 \Rightarrow E(f_1|\mathcal{G}) \geq E(f_2|\mathcal{G})$;
(f) $|E(f|\mathcal{G})| \leq E(|f|\mathcal{G})$;
(g) $\mathcal{N} = \{\emptyset, \Omega\} \Rightarrow E(f|\mathcal{N}) = E(f)$;
(h) $c_1, c_2 \in \mathbb{R}, f_1, f_2 \in L^1(\mathcal{F}) \Rightarrow E(c_1 f_1 + c_2 f_2|\mathcal{G}) = c_1 E(f_1|\mathcal{G}) + c_2 E(f_2|\mathcal{G})$.

DIM. (a) Basta prendere $B=\Omega$ nella (2.3). Le proprietà (b) e (c) scendono dall'unicità delle derivate di Radon-Nikodým.

(d) Per ogni $A \in \mathcal{G}$ riesce $\int_A f d\mu \geq 0$; (e) Per ogni $A \in \mathcal{G}$ riesce $\int_A f_1 d\mu \geq \int_A f_2 d\mu$; (f) basta applicare la (c) all'ovvia diseuguaglianza $-|f| \leq f \leq |f|$. (g) $\int_A f d\mu = \int_A E(f)d\mu$ se $A=\emptyset$ o se $A=\Omega$; l'asserto segue ora dall'unicità di $E(f|\mathcal{N})$.

(h) Per ogni $A \in \mathcal{G}$ si ha

$$\begin{aligned} \int_A E(c_1 f_1 + c_2 f_2|\mathcal{G}) d\mu &= \int_A (c_1 f_1 + c_2 f_2) d\mu = c_1 \int_A f_1 d\mu + c_2 \int_A f_2 d\mu = \\ &= c_1 \int_A E(f_1|\mathcal{G}) d\mu + c_2 \int_A E(f_2|\mathcal{G}) d\mu = \int_A \{c_1 E(f_1|\mathcal{G}) + c_2 E(f_2|\mathcal{G})\} d\mu. // \end{aligned}$$

(3.2) OSSERVAZIONE. Le proprietà (3.1)(a) e (3.1)(f) mostrano

che l'operatore $E^{\mathcal{G}} : f \rightarrow E(f/\mathcal{G})$ è a valori in $L^1(\mathcal{G})$, cioè $E^{\mathcal{G}} : L^1(\mathcal{F}) \rightarrow L^1(\mathcal{G})$; esso è anzi lineare per la (3.1)(h), e continuo. E' anzi una contrazione, come si vede immediatamente dalla (3.1)(f) integrando: $\|E(f/\mathcal{G})\|_1 \leq \|f\|_1$. Ciò rende interessante e naturale lo studio di $E^{\mathcal{G}}$ come operatore su $L^1(\mathcal{F})$. Tale studio sarà intrapreso più avanti.

- (3.3) TEOREMA(a) Sia $f_n \geq 0$ ($n \in \mathbb{N}$) e $f_n \uparrow f$; allora $E(f_n/\mathcal{G}) \uparrow E(f/\mathcal{G})$
 (b) Se $f_n \geq 0$ ($n \in \mathbb{N}$), allora $E(\sum_{n \in \mathbb{N}} f_n/\mathcal{G}) = \sum_{n \in \mathbb{N}} E(f_n/\mathcal{G})$
 (c) Se $\{B_n \in \mathbb{N}\} \subset \mathcal{F}$ e $B_i \cap B_j = \emptyset$ ($i \neq j$) allora $\mu(\cup_{n \in \mathbb{N}} B_n(\mathcal{G})) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(B_n/\mathcal{G})$.

DIM. (a) Per ogni $A \in \mathcal{G}$ riesce $\int_A f_n d\mu = \int_A E(f_n/\mathcal{G}) d\mu$. Grazie al teorema (3.1)(c) la successione $\{E(f_n/\mathcal{G})\}$ tende crescendo ad una funzione φ necessariamente \mathcal{G} -misurabile. Per il teorema di convergenza monotona si ha perciò

$$\int_A f d\mu = \int_A \varphi d\mu$$

onde $\varphi = E(f/\mathcal{G})$.

(b) E' immediata conseguenza di (a) e di (3.1)(h). La (c) si ottiene dalla (b) ponendo $f_n = 1_{B_n}$.//

(3.4) TEOREMA (di convergenza dominata). Se $|f_n| \leq g$ ($n \in \mathbb{N}$) con $g \in L^1(\mathcal{F})$ e $f_n \rightarrow f$ allora $E(f_n/\mathcal{G}) \rightarrow E(f/\mathcal{G})$.

DIM. Posto $g_n := \sup\{|f_n - f| : k \geq n\}$ si ha $g_n \downarrow 0$. Si osservi che $E(f/\mathcal{G})$ e $E(f_n/\mathcal{G})$ appartengono a $L^1(\mathcal{G})$ e sono q.c. finite per ogni $n \in \mathbb{N}$. Inoltre $|E(f_n/\mathcal{G}) - E(f/\mathcal{G})| \leq E(|f_n - f|/\mathcal{G}) \leq E(g_n/\mathcal{F})$ sicché

basta mostrare che $E(g_n/\mathcal{G}) \rightarrow 0$. Esiste una funzione φ , \mathcal{G} -misurabile, tale che $E(g_n/\mathcal{G}) \downarrow \varphi$. Poiché $0 \leq g_n \leq 2g$ il teorema di convergenza dominata dà

$$0 \leq \int \varphi d\mu \leq \int E(g_n/\mathcal{G}) d\mu = \int g_n d\mu \rightarrow 0$$

onde $\varphi = 0$. //

Valgono per le SC gli analoghi del teorema di convergenza monotona e dei lemmi di Fatou.

(3.5) TEOREMA. Sia $f_n \geq g \in L^1(\mathcal{F})$ ($n \in \mathbb{N}$) con $E(g) > -\infty$;

(a) se $f_n \uparrow f$ allora $E(f_n/\mathcal{G}) \uparrow E(f/\mathcal{G})$;

(b) $\liminf_n E(f_n/\mathcal{G}) \geq E(\liminf_n f_n/\mathcal{G})$.

Sia $f_n \leq g \in L^1(\mathcal{F})$ ($n \in \mathbb{N}$) con $E(g) < +\infty$;

(c) se $f_n \downarrow f$ allora $E(f_n/\mathcal{G}) \downarrow E(f/\mathcal{G})$;

(d) $\limsup_n E(f_n/\mathcal{G}) \leq E(\limsup_n f_n/\mathcal{G})$.



DIM. Basta dimostrare le proprietà (a) e (b) perché la (c) e la (d) scendono da quelle cambiando il segno a tutte le v.a. che intervengono.

(a) Poiché $0 \leq f_n \uparrow f$ si ha $E(f_n/\mathcal{G}) \uparrow E(f/\mathcal{G})$ per il teorema (3.3)(a).

Inoltre da $0 \leq f_n^- \leq g^-$ e $L^1(\mathcal{F})$ e dal teorema (3.4) scende

$$E(f_n^-/\mathcal{G}) \rightarrow E(f^-/\mathcal{G}) \text{ sicché } E(f_n/\mathcal{G}) = E(f_n^+/\mathcal{G}) - E(f_n^-/\mathcal{G}) \rightarrow E(f^+/\mathcal{G}) - E(f^-/\mathcal{G}) = E(f/\mathcal{G}).$$

(b) Posto $f'_n := \inf \{f_k : k \geq n\}$ si ha $f'_n \uparrow f' := \liminf f_n$ onde per la prima parte del teorema $E(f'/\mathcal{G}) = E(\liminf_n f_n/\mathcal{G}) = \liminf_n E(f'_n/\mathcal{G}) \leq \liminf_n E(f_n/\mathcal{G})$. //

Le proprietà seguenti si riferiscono tutte a condizioni di regolarizzazione. Ad esse occorre premettere il seguente lemma di carattere tecnico.

(3.6) LEMMA. Siano \mathcal{G} una tribù di sottoinsiemi di Ω , ν una misura su \mathcal{G} , $f : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ una funzione \mathcal{G} -misurabile e B un atomo di \mathcal{G} rispetto a ν , cioè $B \in \mathcal{G}$, $\nu(B) > 0$ e se $A \subset B$ con $A \in \mathcal{G}$ allora risulta $\nu(A)=0$ oppure $\nu(B-A)=0$. La funzione f è costante q.c. su B .

DIM. Sia $x \in \bar{\mathbb{R}}$ tale che $\nu(B \cap \{f < x\}) = 0$; di conseguenza risulta $\nu(B \cap \{f < y\}) = 0$ per ogni $y \leq x$. Posto $k := \sup\{x \in \bar{\mathbb{R}} : \nu(B \cap \{f < x\}) = 0\}$ si ha:

$$\nu(B \cap \{f < k\}) = \nu\left[\bigcup_{\substack{r \in \mathbb{Q} \\ r < k}} (B \cap \{f < r\})\right] = 0.$$

Se $x > k$ risulta $\nu(B \cap \{f < x\}) > 0$ onde, poiché B è un atomo, $\nu(B \cap \{f \geq x\}) = 0$. Perciò

$$\nu(B \cap \{f > k\}) = \nu\left[\bigcup_{\substack{r \in \mathbb{Q} \\ r > k}} (B \cap \{f \geq r\})\right] = 0.$$

Pertanto $f = k$ ν -q.c. in B . //

Siamo ora in grado di mostrare, come già anticipato, che quando la tribù \mathcal{G} sia generata da una partizione al più numerabile di atomi, $E(f/\mathcal{G})$ coincide con la costruzione della sezione 1.

(3.7) TEOREMA. Sia B un atomo di \mathcal{G} rispetto a μ e sia $f \in L^1(\mathcal{F})$. Allora

$$E(f/\mathcal{G}) = \frac{1}{\mu(B)} \int_B f d\mu \quad \text{q.c. in } B.$$

DIM. Per il lemma (3.6) $E(f/\mathcal{G})$ è q.c. costante in B . Perciò la (2.3) dà $E(f/\mathcal{G}) \mu(B) = \int_B f d\mu$. //

(3.8) COROLLARIO. Se $\pi = \{B_n\}$ è una partizione \mathcal{F} -misurabile di Ω con $\mu(B_n) > 0$ ($n \in \mathbb{N}$) e se \mathcal{G} è la tribù generata da π , $\mathcal{G} = \sigma(\pi)$, vale la (1.3).

(3.9) TEOREMA. Siano f e g due v.a. su $(\Omega, \mathcal{F}, \mu)$ tali che $f \in L^1(\mathcal{F})$, $fg \in L^1(\mathcal{F})$ e g sia \mathcal{G} -misurabile. Allora

$$(3.10) \quad E(fg/\mathcal{G}) = g E(f/\mathcal{G}).$$

DIM. Si supponga dapprima che g sia una funzione indicatrice, $g = 1_B$ con $B \in \mathcal{G}$: $\int_A E(fg/\mathcal{G}) d\mu = \int_A fg d\mu = \int_{A \cap B} f d\mu = \int_{A \cap B} E(f/\mathcal{G}) d\mu = \int_A 1_B E(f/\mathcal{G}) d\mu = \int_A g E(f/\mathcal{G}) d\mu$

per ogni insieme A di \mathcal{G} , sicché la (3.10) vale per le funzioni indicatrici e quindi, per linearità, anche per le funzioni semplici. Ricorrendo al teorema di convergenza monotona (3.5)(a) si dimostra la (3.10) per le funzioni \mathcal{G} -misurabili positive e infine, mediante la decomposizione, $g = g^+ - g^-$ per tutte le funzioni \mathcal{G} -misurabili. //

Un caso particolare della (3.10) avrà particolare importanza nelle caratterizzazioni delle SC: se $f_1, f_2 \in L^1(\mathcal{F})$ e se anche $f_1 f_2 \in L^1(\mathcal{F})$ allora

$$(3.11) \quad E[f_1 E(f_2/\mathcal{G})/\mathcal{G}] = E(f_1/\mathcal{G}) E(f_2/\mathcal{G}).$$

(3.12) OSSERVAZIONE. Se \mathcal{G}_1 e \mathcal{G}_2 sono due sottotribù distinte

di \mathcal{F} , in generale gli operatori $E^{\mathcal{G}_1}$ e $E^{\mathcal{G}_2}$ non commutano come mostra il seguente esempio, tratto da [36]. Sia $\{B_1, B_2, B_3\}$ una partizione misurabile di Ω e siano $\mathcal{G}_1 = \sigma(\{B_1 \cup B_2, B_3\})$, $\mathcal{G}_2 = \sigma(\{B_1, B_2 \cup B_3\})$ e $f = 1_{B_3}$. Allora $E^{\mathcal{G}_2} E^{\mathcal{G}_1} f = E^{\mathcal{G}_2} f$ che non è \mathcal{G}_1 -misurabile e non può perciò coincidere con $E^{\mathcal{G}_1} E^{\mathcal{G}_2} f$. I due teoremi che seguono danno invece due importanti esempi di situazioni nelle quali $E^{\mathcal{G}_1}$ e $E^{\mathcal{G}_2}$ commutano.

(3.13) **TEOREMA.** Siano \mathcal{G}_1 e \mathcal{G}_2 due sottotribù di \mathcal{F} con $\mathcal{G}_1 \subset \mathcal{G}_2$ e sia $f \in L^1(\mathcal{F})$. Allora gli operatori $E^{\mathcal{G}_1}$ e $E^{\mathcal{G}_2}$ commutano e vale

$$(3.14) \quad E^{\mathcal{G}_2} E^{\mathcal{G}_1} f = E^{\mathcal{G}_1} E^{\mathcal{G}_2} f = E^{\mathcal{G}_1} f.$$

DIM. Poiché $E^{\mathcal{G}_1} f$ è misurabile rispetto a \mathcal{G}_1 e quindi a \mathcal{G}_2 si ha per la (3.10),

$$E^{\mathcal{G}_2} E^{\mathcal{G}_1} f = (E^{\mathcal{G}_1} f)(E^{\mathcal{G}_2} 1) = E^{\mathcal{G}_1} f.$$

Inoltre per ogni $A \in \mathcal{G}_1$ si ha

$$\int_A E^{\mathcal{G}_1} f \, d\mu = \int_A f \, d\mu = \int_A E^{\mathcal{G}_2} f \, d\mu = \int_A E^{\mathcal{G}_1} E^{\mathcal{G}_2} f \, d\mu \quad //$$

Si osservi che se $\mathcal{G}_1 = \mathcal{N}$ e $\mathcal{G}_2 = \mathcal{G}$ la (3.10) dà, poiché $E^{\mathcal{N}} = E$ (teorema (3.1)(g)), la (3.1)(a).

Se $\mathcal{G}_1 = \mathcal{G}_2 = \mathcal{G}$ la (3.14) dà $E^{\mathcal{G}} E^{\mathcal{G}} = E^{\mathcal{G}}$ sicché $E^{\mathcal{G}}$ è una proiezione da $L^1(\mathcal{F})$ in $L^1(\mathcal{G})$.

Due tribù \mathcal{F}_1 e \mathcal{F}_2 entrambe contenute in \mathcal{F} si dicono indipendenti (rispetto alla probabilità μ) se risulta $\mu(A \cap B) = \mu(A) \mu(B)$ per ogni scelta di A in \mathcal{F}_1 e di B in \mathcal{F}_2 . Una tribù $\mathcal{G} \subset \mathcal{F}$ e una v.a. f su $(\Omega, \mathcal{F}, \mu)$ si dicono indipendenti se sono tali \mathcal{G} e la tribù $\sigma(f)$ generata da f . Infine due v.a. f e g su $(\Omega, \mathcal{F}, \mu)$ si dicono indipendenti se sono tali le tribù che generano, $\sigma(f)$ e $\sigma(g)$.

(3.15) **TEOREMA.** Se la v.a. f di $L^1(\mathcal{F})$ è indipendente dalla tribù \mathcal{G} si ha $E(f/\mathcal{G}) = E(f)$.

DIM. Poiché $E(f) \in \mathbb{R}$, riesce, in virtù dell'indipendenza di f e di \mathcal{G} , $\int_A E(f) d\mu = E(f) \mu(A) = E(f)E(1_A) = E(f1_A) = \int_A f d\mu = \int_A E(f/\mathcal{G}) d\mu$ quale che sia $A \in \mathcal{G}$; perciò $E(f/\mathcal{G}) = E(f)$. //

(3.16) **TEOREMA.** Se $\mathcal{G} = \sigma(g)$ ove g è una v.a. esiste una funzione borelliana $\varphi_g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ tale che $E(f/\mathcal{G}) = \varphi_g \circ f$.

DIM. Per definizione $E(f/\mathcal{G})$ è misurabile rispetto a $\sigma(g)$ e quindi, per il teorema (2.9) esiste la funzione della tesi. //

Altre proprietà delle SC sono legate alla diseguaglianza di Jensen e quindi alle proprietà delle funzioni convesse che sono qui succintamente richiamate.

Sia $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ (I è un intervallo di \mathbb{R}) convessa, soddisfa cioè, per ogni $\lambda \in [0,1]$ e per ogni coppia $x, y \in I$ alla diseguaglianza

$$(3.17) \quad \lambda\varphi(x) + (1-\lambda)\varphi(y) \geq \varphi(\lambda x + (1-\lambda)y);$$

si dice che φ è strettamente convessa se nella (3.17) vale la diseguaglianza stretta se $\lambda \in]0,1[$. È noto che una funzione

φ è convessa se, e solo se, il suo rapporto incrementale relativo ad un qualsiasi punto x_0 di I , $x \rightarrow [\varphi(x) - \varphi(x_0)] / (x - x_0)$ è crescente. Perciò φ è continua ed ammette derivata a destra φ'_d e derivata a sinistra φ'_s in ogni punto interno di I . Inoltre φ è derivabile in I , tranne, al più, in un'infinità numerabile di punti. Per tutte queste (e altre) proprietà si veda, ad esempio [21]. La funzione φ è convessa in $[a, b]$ se, e solo se, esiste una funzione φ crescente $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ tale che

$$(3.18) \quad \varphi(x) = \varphi(a) + \int_a^x g(t) dt.$$

Si può prendere $g = \varphi'_d$; g è strettamente crescente se φ è strettamente convessa.

Se φ è convessa nell'intervallo aperto $]a, b[$ ($a, b \in \bar{\mathbb{R}}$) esistono due successioni di numeri reali $\{a_n\}$ e $\{b_n\}$ tali che, se $x \in]a, b[$, riesca

$$(3.19) \quad \varphi(x) = \sup \{a_n x + b_n : n \in \mathbb{N}\}.$$

Quest'ultimo risultato è noto come teorema della linea di supporto (si veda, per esempio, [2] pp. 286-287).

(3.20) **TEOREMA.** Sia $\varphi : I \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ con I intervallo aperto (limitato o illimitato) di \mathbb{R} e sia f una v.a. di $L^1(\mathcal{F})$ a valori in I . Allora vale la disuguaglianza di Jensen

$$(3.21) \quad E(\varphi \circ f / \mathcal{G}) \geq \varphi \circ E(f / \mathcal{G})$$

Se, inoltre, φ è strettamente convessa nella (3.21) vale il segno d'eguaglianza se, e solo se, f è \mathcal{G} -misurabile.

DIM. In primo luogo risulta $E(f / \mathcal{G}) \in I$. Infatti, se, per esempio,

è $f > a$ si ha

$$0 \leq \int_{\{E(f/\mathcal{G}) \leq a\}} [E(f/\mathcal{G}) - a] d\mu = \int_{\{E(f/\mathcal{G}) \leq a\}} (f - a) d\mu \geq 0$$

sicché $f = a$ q.c. in $\{E(f/\mathcal{G}) \leq a\}$; perciò $\mu\{E(f/\mathcal{G}) \leq a\} = 0$ cioè $E(f/\mathcal{G}) > a$ q.c.. Scende dalla (3.19) che $\varphi \circ f \geq a_n f + b_n$ ($n \in \mathbb{N}$) onde $E(\varphi \circ f/\mathcal{G}) \geq a_n E(f/\mathcal{G}) + b_n$ ($n \in \mathbb{N}$). La (3.21) si ottiene prendendo l'estremo superiore in quest'ultima disequaglianza.

Si supponga ora che φ sia strettamente convessa e che valga

$$(3.22) \quad E(\varphi \circ f/\mathcal{G}) = \varphi \circ E(f/\mathcal{G}) .$$

Segue dalla (3.18) che $\varphi(x) - \varphi(a) \geq (x - a) \varphi'_d(a)$ relazione nella quale vale, anzi, la disequaglianza stretta se $x \neq a$; perciò

$$(3.23) \quad \varphi \circ f - \varphi \circ E(f/\mathcal{G}) \geq \{f - E(f/\mathcal{G})\} [\varphi'_d \circ E(f/\mathcal{G})]$$

onde integrando, e tenendo presente la (3.22),

$$\begin{aligned} \int \varphi \circ f d\mu &\geq \int \varphi \circ E(f/\mathcal{G}) d\mu + \int \varphi'_d \circ E(f/\mathcal{G}) \{f - E(f/\mathcal{G})\} d\mu = \\ &= \int E(\varphi \circ f/\mathcal{G}) d\mu + \int E^{\mathcal{G}} [\varphi'_d \circ E(f/\mathcal{G}) \{f - E(f/\mathcal{G})\}] d\mu = \\ &= \int \varphi \circ f d\mu + \int \{ \varphi'_d \circ E(f/\mathcal{G}) \} E^{\mathcal{G}} [f - E(f/\mathcal{G})] d\mu = \int \varphi \circ f d\mu . \end{aligned}$$

Nell'ultima relazione valgono allora solo segni d'eguaglianza e pertanto, tenendo conto della (3.23) si ottiene

$$0 \leq \int \{ \varphi \circ f - \varphi \circ E(f/\mathcal{G}) - [\varphi'_d \circ E(f/\mathcal{G})] [f - E(f/\mathcal{G})] \} d\mu = 0 .$$

Poiché, in virtù della (3.23), l'integrando è positivo, essa si annulla q.c.. Ma φ è strettamente convessa e perciò, nella (3.23),

vale il segno di disequaglianza stretta, a meno che non sia $f=E(f/\mathcal{G})$, cioè a meno che f non sia \mathcal{G} -misurabile. //

La seguente conseguenza della disequaglianza di Jensen è particolarmente importante ed estende al caso $p > 1$, una proprietà già vista per $p=1$ (osservazione (3.2)).

(3.24) TEOREMA. Per ogni tribù $\mathcal{G} \subset \mathcal{F}$, l'operatore $E^{\mathcal{G}}$ su $L^p(\mathcal{F})$ con $p \in [1, +\infty]$ è una proiezione contrattiva e positiva di immagine $L^p(\mathcal{G})$.

DIM. Si è già visto che $E^{\mathcal{G}}$ è una proiezione positiva; esso è anche una contrazione. Infatti se $\varphi: x \rightarrow |x|^p$ con $p \in [1, +\infty[$ il teorema (3.20) dà per $f \in L^p(\mathcal{F})$

$$\|f\|_p^p = \int |f|^p d\mu = \int \varphi \circ f d\mu = \int E^{\mathcal{G}}(\varphi \circ f) d\mu \geq \int \varphi \circ E^{\mathcal{G}} f d\mu = \|E^{\mathcal{G}} f\|_p^p.$$

Se invece $p=+\infty$ riesce $|f| \leq \|f\|_{\infty}$ sicché

$$|E^{\mathcal{G}} f| \leq E^{\mathcal{G}}(|f|) \leq E^{\mathcal{G}}(\|f\|_{\infty}) = \|f\|_{\infty}$$

e quindi $\|E^{\mathcal{G}} f\|_{\infty} \leq \|f\|_{\infty}$. Ciò mostra che $E^{\mathcal{G}}$ è una contrazione anche in $L^{\infty}(\mathcal{F})$. Ora, se $p \in [1, +\infty]$, si ha $E^{\mathcal{G}} f \in L^p(\mathcal{G})$ per ogni $f \in L^p(\mathcal{F})$ ma siccome $E^{\mathcal{G}}$ ristretto a $L^p(\mathcal{G})$ coincide con l'identità su $L^p(\mathcal{G})$ si ha $E^{\mathcal{G}} L^p(\mathcal{F}) = L^p(\mathcal{G})$. //

L'ultima delle proprietà delle quali ci occuperemo è legata al comportamento delle SC rispetto alle trasformazioni che conservano la misura.

Si dice che la trasformazione $T: \Omega \rightarrow \Omega$ conserva la misura se essa soddisfa alle due condizioni:

(a) è misurabile, cioè $T^{-1}A \in \mathcal{F}$ per ogni $A \in \mathcal{F}$ (in breve $T^{-1}\mathcal{F} \subset \mathcal{F}$);

(b) $\mu(T^{-1}A) = \mu(A)$ per ogni $A \in \mathcal{F}$.

(3.25) TEOREMA. Se $T : \Omega \rightarrow \Omega$ conserva la misura, per ogni $f \in L^1(\mathcal{F})$ si ha

$$(E^{\mathcal{G}}f) \circ T = E^{-1} \mathcal{G}(f \circ T).$$

DIM. Sfruttando il teorema del cambio di variabili (per esempio [23] teorema 6.8) si ha per ogni $A \in \mathcal{G}$

$$\begin{aligned} \int_{T^{-1}A} E^{T^{-1}\mathcal{G}}(f \circ T) d\mu &= \int_{T^{-1}A} f \circ T d\mu = \int 1_{T^{-1}A} (f \circ T) d\mu = \int (1_A \circ T)(f \circ T) d\mu = \\ &= \int 1_A f d(\mu \circ T^{-1}) = \int 1_A f d\mu = \int_A f d\mu = \int_A E^{\mathcal{G}} f d\mu = \\ &= \int_A E^{\mathcal{G}} f d(\mu \circ T^{-1}) = \int_{T^{-1}A} (E^{\mathcal{G}} f) \circ T d\mu \quad // \end{aligned}$$

1.4. UN APPROCCIO DIFFERENTE

La definizione di SC può essere data in maniera differente ma equivalente (teorema (4.3)). E' questo l'approccio di [7].

Se \mathcal{G} è una sottotribù di \mathcal{F} , è evidente che $L^2(\mathcal{G})$ è un sottospazio di $L^2(\mathcal{F})$.

(4.1) DEFINIZIONE. Sia $E : L^2(\mathcal{G}) \rightarrow L^2(\mathcal{F})$ l'operatore di immersione di $L^2(\mathcal{G})$ in $L^2(\mathcal{F})$ e sia $E^* : L^{2*}(\mathcal{F}) = L^2(\mathcal{F}) \rightarrow L^{2*}(\mathcal{G}) = L^2(\mathcal{G})$ il suo aggiunto. Si definisca allora come operatore di SC rispetto alla tribù \mathcal{G} l'operatore $E^{\mathcal{G}} : L^2(\mathcal{F}) \rightarrow L^2(\mathcal{G})$ definito da

$$(4.2) \quad E^{\mathcal{G}} := EE^*.$$

Si osservi che, salvo dimostrare che la definizione appena data coincide con quella della sezione 2, $E^{\mathcal{G}}$ è qui definita come un operatore su $L^2(\mathcal{F})$ anziché su $L^1(\mathcal{F})$. Ciò corrisponde a definire $E^{\mathcal{G}}$ in senso ampio; la definizione in senso stretto considera E come un operatore su $L^1(\mathcal{F})$. Tale distinzione è dovuta a Doob. Sui rapporti tra le definizioni in senso ampio e stretto si tornerà nel seguito, sezione 2.3, dove si vedrà che il dominio di $E^{\mathcal{G}}$ si può estendere a $L^1(\mathcal{F})$.

L'operatore definito dalla (4.2) è chiaramente autoaggiunto.

(4.3) TEOREMA. Le definizioni (4.1) e (2.2) coincidono in $L^2(\mathcal{F})$.

DIM. Per ogni f di $L^2(\mathcal{F})$, EE^*f appartiene a $L^2(\mathcal{G})$ sicché $E^{\mathcal{G}}f$ è \mathcal{G} -misurabile. Inoltre per ogni $A \in \mathcal{G}$ è

$$\begin{aligned} \int_A EE^*f \, d\mu &= \int (EE^*f)1_A \, d\mu = \langle EE^*f, 1_A \rangle = \langle f, EE^*1_A \rangle = \langle f, 1_A \rangle \\ &= \int f 1_A \, d\mu = \int_A f \, d\mu. \end{aligned}$$

L'operatore EE^* soddisfa dunque alla (2.3); per l'unicità della derivata di Radon-Nikodým si ha $EE^* = E^{\mathcal{G}}$.//

(4.4) DEFINIZIONE. Un operatore lineare $T : L^1(\mathcal{F}) \rightarrow L^1(\mathcal{F})$ si dice doppiamente stocastico se soddisfa alle condizioni (a) è positivo ($f \geq 0 \Rightarrow Tf \geq 0$); (b) lascia invariata la speranza ($E(Tf) = E(f)$); (c) lascia invariate le costanti ($T1=1$).

Evidentemente un operatore di SC è doppiamente stocastico e alcune sue proprietà si possono ottenere per questa via come si farà qui di seguito.

(4.5) TEOREMA. Se $T:L^1(\mathcal{F}) \rightarrow L^1(\mathcal{F})$ è doppiamente stocastico allora
 (a) $TL^p(\mathcal{F}) \subset L^p(\mathcal{F})$ per ogni $p \in [1, +\infty]$; (b) $\|T\|_1 = \|T\|_\infty = 1$;
 (c) $\|T\|_p \leq 1$ se $p \in]1, +\infty[$; (d) l'operatore autoaggiunto T^* è pure doppiamente stocastico.

DIM. Se $f \in L^\infty(\mathcal{F})$ si scriva $f = f^+ - f^-$; per la (4.4)(a) è $Tf^+ \geq 0$ e $Tf^- \geq 0$ onde $|Tf| = |Tf^+ - Tf^-| \leq Tf^+ + Tf^- = T|f|$; dalle (4.4)(b) e (c) scende $T|f| \leq T\|f\|_\infty = \|f\|_\infty$. Perciò $\|Tf\|_\infty \leq \|f\|_\infty$ cioè $Tf \in L^\infty(\mathcal{F})$ e $\|T\|_\infty \leq 1$; ma poiché $T1=1$ si ha $\|T\|_\infty = 1$.

Dalla (4.4)(b) segue, per ogni $f \in L^1(\mathcal{F})$ che $\langle f, 1 \rangle = \int f d\mu = \int Tf d\mu = \langle Tf, 1 \rangle = \langle f, T^*1 \rangle$ onde $T^*1=1$. Come sopra si ha allora che $\|T^*\|_\infty = \|T\|_1 = 1$.

La diseuguaglianza $\|T\|_p \leq 1$ per $p \in]1, +\infty[$ scende dal teorema di convessità di Riesz ([19] p.526).

Per concludere la dimostrazione basta far vedere che $T^*L^1(\mathcal{F}) \subset L^1(\mathcal{F})$ e che $E(T^*f) = E(f)$.

Se $f \in L^\infty(\mathcal{F})$ allora $\int T^*f d\mu = \langle T^*f, 1 \rangle = \langle f, T1 \rangle = \langle f, 1 \rangle = \int f d\mu$. Poiché $L^\infty(\mathcal{F})$ è denso in $L^1(\mathcal{F})$, esiste un'unica estensione continua di T^* a tutto $L^1(\mathcal{F})$ che soddisfa alla (4.4)(b).

Per dimostrare che $T^*L^1(\mathcal{F}) \subset L^1(\mathcal{F})$ si integri la diseuguaglianza $|T^*f| \leq T^*|f|$ ottenendo $\|T^*f\|_1 \leq \int T^*|f| d\mu = \int |f| d\mu = \|f\|_1$. //

(4.6) COROLLARIO. $E^{\mathcal{G}}L^p(\mathcal{F}) \subset L^p(\mathcal{G})$ se $p \in [1, \infty]$; $\|E^{\mathcal{G}}\|_1 = \|E^{\mathcal{G}}\|_\infty = 1$ mentre $\|E^{\mathcal{G}}\|_p \leq 1$ se $p \in]1, \infty[$.

(4.7) TEOREMA. Sia $\{f_n\}$ una successione di $L^p(\mathcal{F})$ $p \in [1, \infty]$ limitata da una v.a. g di $L^p(\mathcal{F})$, $|f_n| \leq g$ ($n \in \mathbb{N}$). Allora, se $f_n \rightarrow f$ q.c.

e se T è un operatore doppiamente stocastico, risulta $Tf_n \rightarrow Tf$ q.c. e in $L^p(\mathcal{F})$.

DIM. La convergenza in $L^p(\mathcal{F})$ scende dalla (c) del teorema (4.5) e dal teorema di convergenza dominata.

Si supponga ora che $\{f_n\}$ sia una successione monotona, per esempio $f_n \uparrow f$; è perciò monotona anche la successione $\{Tf_n\}$ che dunque converge a una v.a. φ , $Tf_n \uparrow \varphi$, onde, per il teorema di convergenza monotona, $E(\varphi) = \lim_n E(Tf_n) = \lim_n E(f_n) = E(f) = E(Tf)$. In modo analogo, se A è in \mathcal{G} si ottiene $\int_A \varphi d\mu = \int_A Tf d\mu$ che applicata all'insieme $A := \{Tf \neq \varphi\}$ dà $\mu(A) = 0$ onde $Tf = \varphi$ q.c.. Il teorema di convergenza dominata segue poi nella maniera usuale da quello di convergenza monotona. //

(4.8) TEOREMA (diseguaglianza di Jensen). Siano $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione convessa e T un operatore doppiamente stocastico. Allora

$$(4.9) \quad \varphi \circ Tf \leq T(\varphi \circ f)$$

per ogni v.a. di $L^1(\mathcal{F})$ a valori in $[a, b]$.

DIM. Se f è una v.a. semplice $f = \sum_{i=1}^r \lambda_i 1_{A_i}$ ove $\{A_i\}$ è una partizione misurabile di Ω e $\lambda_i \in \mathbb{R}$ ($i=1, 2, \dots, r$) allora $\varphi \circ f = \sum_{i=1}^r \varphi(\lambda_i) 1_{A_i}$ sicché $T(\varphi \circ f) = \sum \varphi(\lambda_i) T1_{A_i} \geq \varphi(\sum \lambda_i T1_{A_i}) = \varphi(T \sum \lambda_i 1_{A_i}) = \varphi Tf$.

Data $f \geq 0$ sia $\{f_n\}$ una successione di v.a. semplici tali che $f_n \uparrow f$; allora $Tf_n \uparrow Tf$ e, per la continuità di φ , $\varphi \circ Tf_n \rightarrow \varphi \circ Tf$ q.c.. D'altro canto, $|\varphi \circ f_n| \leq \max\{|\varphi(t)| : t \in [a, b]\} =: c < +\infty$

sicché il teorema precedente dà $T(\varphi \circ f_n) \rightarrow T(\varphi \circ f)$ q.c. dalla quale scende da (4.9) passando al limite sulla disuguaglianza $T(\varphi \circ f_n) \geq \varphi \circ Tf_n$. //